

# Programmiersprachen

Wintersemester 2005/2006

Alexandru Berlea

Lehrstuhl Prof. Seidl  
Institut für Informatik  
TU München

# 1 Allgemeines

## Inhalt der Vorlesung: Programmierparadigmen

- funktional
- logisch
- imperativ
- objektorientiert

## Organisation

- Voraussetzung für Teilnahme: Vordiplom
- Voraussetzung für Schein: Schriftliche Klausur
- Übung: Do 14:15-15:45 im Raum MI 02.07.014  
Erster Termin: 27 Okt.

## 2 Einleitung

### Motivation

- Verbesserung der Fähigkeit, neue Sprachen zu lernen
- Verbesserte Ausdrucksstärke
- Identifikation der für das jeweilige Problem passenden Sprache
- Effizienter/e Programme schreiben
- Verbesserung der Fähigkeit, neue Sprachen zu entwickeln

# Lernziele

## Was wir lernen:

- Vorteile und Nachteile der verschiedenen Paradigmen
- Programmieren in funktionalem (ML, Haskell), logischem (Prolog), imperativem (C) und objektorientiertem Stil (C++)
- Konzepte in neuen Sprachen zu erkennen und auszunutzen

Was wir nicht lernen:

- einzelne Programmiersprachen im Detail
- Implementierungstechniken für Programmiersprachen

## Literatur

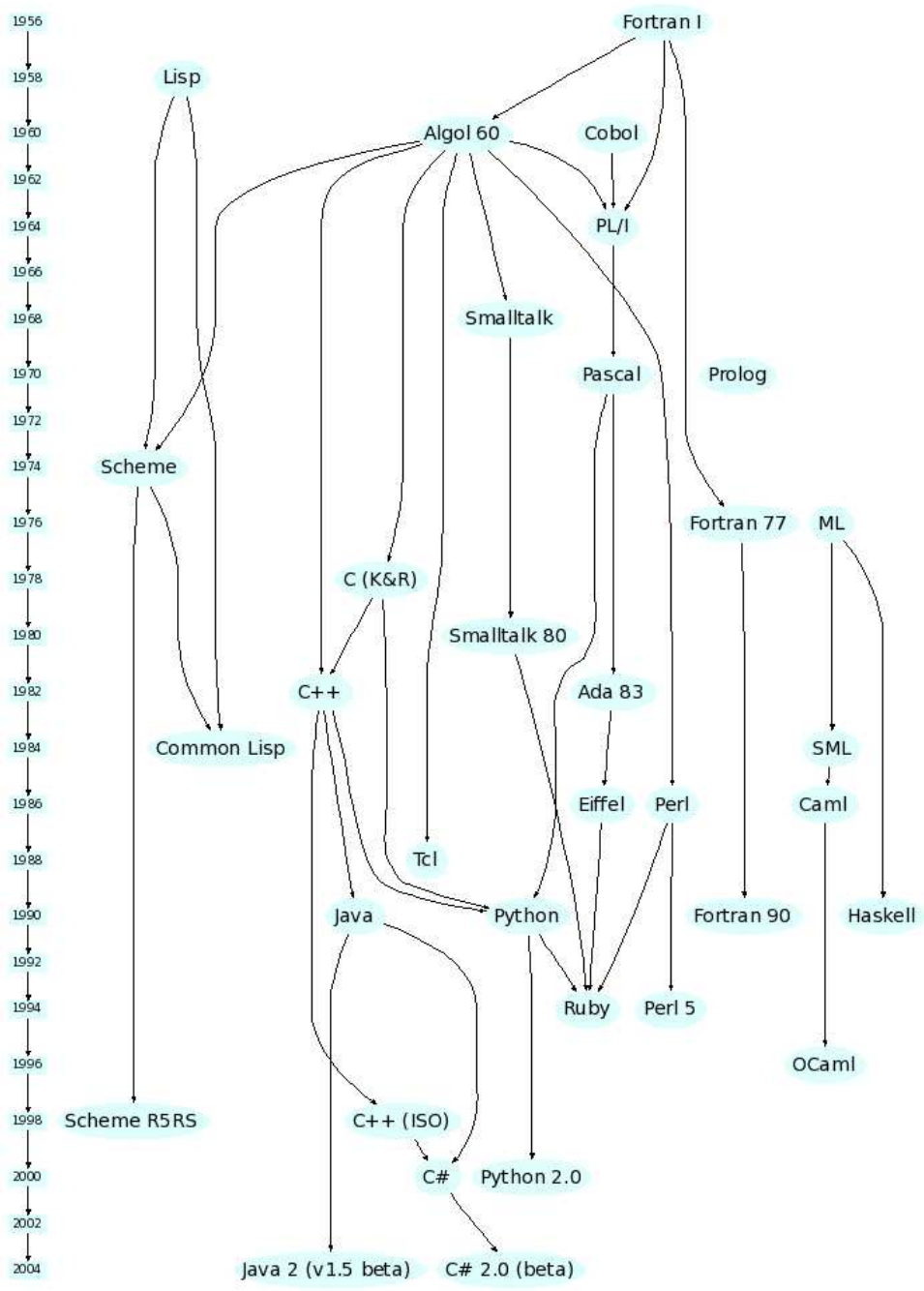
- R. W. Sebesta, Programming Languages, Addison-Wesley
- J. Mitchel, Concepts in Programming Languages, Cambridge University Press
- R. Sethi, Programming Languages, Addison-Wesley
- L. Paulson, ML for the working programmer, Cambridge University Press
- T. Frühwirth, Constraint-Programmierung, Springer zu Prolog
- L. Sterling, The Art of PROLOG, MIT Press
- B. Eckel, Thinking in C++, Addison-Wesley

## 2.1 Geschichte

### Stammbaum

- 50 der meist bekannten Programmiersprachen:  
`http://www.levenez.com/lang/`
- Information über ca. 2500 Programmiersprachen:  
`http://people.ku.edu/~nkinners/LangList/Extras/langlist.htm`





## 2.1.1 Imperative Sprachen

### Maschinen-Code, Ende 1940er, Anfang 1950er

- Program  $\equiv$  Folgen von Bits, die als Anweisungen interpretiert werden
- schwer zu lesen und zu warten

### Assembler-Sprachen, Anfang 1950er

- Symbolische Namen für Anweisungen
- Übersetzt nach Maschinen-Code durch Assembler-Programme

## Plankalkül (1945), Konrad Zuse

- Typen: Bit, Fließkomma, Arrays, Records
- Iteration: `for`-Konstrukt
- Verzweigung: `if`-Konstrukt (ohne `else`)
- Zusicherungen
- nie implementiert; erst 1972 veröffentlicht

## Fortran, 1954

- Mathematical **FOR**mula **TRAN**slation
- IBM 704 (1954): Hardware-Unterstützung für Fließkommazahlen, Indexierung
- John Backus; erster Fortran-Compiler 1957
- Variablennamen (2 bis 6 Zeichen)
- direkte Beziehung zwischen Sprachkonstrukten und Hardware:  
z.B. – Verzweigung (drei-teilig), ganze Zahlen,  
Fließkommazahlen, Sprünge
- Iteration (`do ... while`), Unterprogramme
- ...

## Fortran, 1954

- ...
- keine Datentyp-Deklarationen: Variablennamen beginnend mit I,J,K,L,M - ganze Zahlen; der Rest - Fließkommazahlen;
- Ein- und Ausgabe
- Optimismus: *eliminate coding errors and the debugging process*
- Speicherplatz für alle Variable wird vor der Laufzeit reserviert  
⇒ Effizienz aber ...
- ... keine dynamische Speicherplatz Allokierung ⇒ keine Rekursion
- großen Einfluss auf nachfolgenden Programmiersprachen
- Fortran II, III, IV, 66, 77, 90 und 95

# ALGOL, Ende 1950

- ALGO $r$ ithmic  $L$ anguage
- Ziel: eine *universale Programmiersprache*: universal = für verschiedene Architekturen (z.T. Angst vor IBM-Vorherrschaft)
- zum ersten Mal: Syntax-Beschreibung mit BNF-Notation (Backus-Naur Form)
- Block-Anweisungen  $\implies$  neue Variablen-Reichweiten (*scope*)
- Parameter-Übergabe als Werte (*call by value*) und als Namen (*call by name*)
- rekursive Unterprogramme
- ALGOL 58, 60, 68
- großen Einfluss: C, Pascal, Ada, C++, Java, C#

## COBOL, 1960

- COmmon BUsiness OrienTed Language
- Sprache für Buchführung (*business-applications*)
- hierarchische Datenstrukturen
- Variablen- und Unterprogramm-Deklarationen getrennt
- keine Funktionen (Unterprogramme nur ohne Parameter)
- immer noch weit verbreitet – Ende 1990 “most widely used”

## BASIC, 1964

- Beginner's All-purpose Symbolic Instruction Code
- Einfach zu lernen, benutzen und implementieren – “user time is more important than computer time”
- Einziger Datentyp: Fließkommazahlen
- sehr eingeschränkt aber einfach zu lernen
- schlechte Strukturiertheit
- Nachfahren: QuickBASIC, Visual BASIC, VB.NET



## PL/I, 1965

- Programming Language I
- Versuch Features von Fortran, ALGOL und COBOL zu kombinieren
- Für beides Business- und numerische Anwendungen
- Unterstützung für parallele Ausführung
- Ausnahmen
- rekursive Unterprogramme
- Pointer-Datentyp
- sehr komplex

## SIMULA, 1967

- Erweiterung von ALGOL
- Zweck: Computer-Simulationen  $\implies$  Korutinen
- Klassen

## Pascal, 1971

- case-Anweisung
- benutzerdefinierte Datentypen (wie in ALGOL 68)
- beliebt in der Lehre bis in den 1990er

## C, 1971

- ursprünglich konzipiert für Systemprogrammierung
- Implementierungssprache für UNIX
- liberales Typsystem  $\implies$  flexibel aber unsicher
- ANSI C (1989), ISO C (1999)

## Ada, 1983

- genannt nach Ada Lovelace, die als erste Programmiererin gilt
- ursprünglich für eingebettete und Echtzeit-Systeme
- Kapselung (*encapsulation*) via Programmeinheiten
- Generische Programmeinheiten (*generics*)
- Ausnahmen
- Unterstützung für Nebenläufigkeit
- sehr gross und complex
- Erweiterungen: Ada 95

## Smalltalk, 1980

- Programmeinheiten = Objekte
- Beziehung zwischen Sprachkonzepten und Design-Konzepten (statt Hardware)
- “Everything is an object”
- Klasshierarchien aus SIMULA  $\Rightarrow$  hat objektorientiertes Programmieren bekannt gemacht
- Programmierumgebung mit Hilfe einer graphischer Schnittstelle

# C++

- C + Objekte
- unterstützt dynamisches Binden von Methoden
- multiple Vererbung
- Operatorenüberladung
- Templates für generische Programmierung
- Ausnahmen
- strengeres Typsystem als C

## Java, 1994

- ursprünglich für eingebettete Prozessoren in elektronischen Geräten
- basiert auf C++; vereinfacht und sicherer gemacht
- keine Pointer, keine Pointerarithmetik, nur einfache Vererbung, keine Operatorenüberladung
- automatische Speichieranforderung und Speicherfreigabe (*garbage collection*)

## C#, 2002

- basiert auf C++ und Java
- ist eine der .NET Sprachen; .NET Sprachen benutzen ein gemeinsames Typsystem
- Pointer, Operatorenüberladung



## 2.1.2 Logische Sprachen

### Prolog, 1972

- Programming logic
- deklarativ statt imperativ: das Ergebnis ist beschrieben (statt der Berechnung, die zum Ergebnis führt)
- Programm  $\equiv$  Menge von Formeln; das Ergebnis ist eine Variablen-Substitution die eine Formel erfüllt
- benutzt in Künstliche Intelligenz
- wird von uns näher betrachtet
- Constraint Logic Programming: Erweiterung der Formeln um Constraints aus spezifischen Anwendungsbereichen

## 2.1.3 Funktionale Sprachen

### LISP, Ende 1950er

- LISP Processing
- Künstliche Intelligenz (Linguistik, Mathematik)
- Rechnen mit nicht-numerischen Daten  $\implies$  verkettete Listen
- Datenstrukturen: Atome (Bezeichner, Zahlen), Listen
- **Funktional**: Berechnung  $\equiv$  nur Funktionsanwendungen, keine Zuweisungen
- Iteration durch rekursive Funktionen
- Nachfolger: Scheme (1975), COMMON LISP (1984)

## Scheme, 1975

- statisch gebundene Variablen (*static scoping*)
- Funktionen = Werte erster Klasse (*first order values*)

## COMMON LISP, 1984

- Versuch, LISP-Dialekte zu unifizieren
- sowohl statisch als auch dynamisch gebundene Variablen

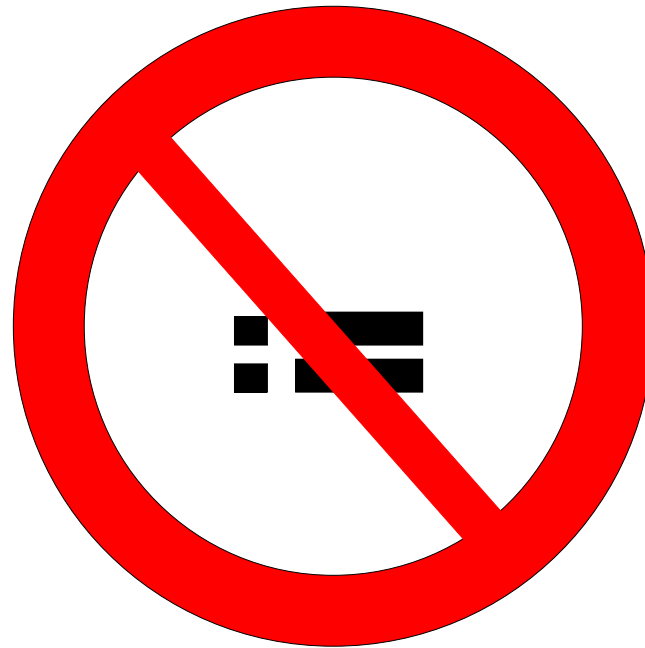
## ML, 1980

- Meta Language
- statisch getypt (*statically typed*)
- Typen werden (meist) automatisch abgeleitet  $\implies$  Typ-Inferenz
- Unterstützung auch für imperatives Programmieren
- Dialekte: SML, MLTon, MoscowML, Caml, OCaml
- wird von uns näher betrachten.

## Haskell, 1992

- **rein** funktional
- Benutzt verzögerte Auswertung  $\equiv$  Bedarfsauswertung (*lazy evaluation*)

### 3 Funktionale Programmierung



# Funktionale Programmierung vs. traditionelle (prozedurale) Programmierung

- Traditionelle Programmierung
  - ▷ **Berechnungsbeschreibung** = Folge von Befehlen
    - ⇒ **imperativ**
    - Lat. imperare = befehlen
  - ▷ **Berechnungsausführung** = Folge von Zustandsänderungen
    - Zustand  $\equiv$  Inhalt der Speicherzellen
    - Zustandsänderung durch Zuweisung:  
$$\text{Speicherzelle} := \text{Wert}$$
    - ⇒ **zuweisungsorientiert**

- Traditionelle Programmierung
  - ▷ eng verknüpft mit der zugrunde liegenden Rechen-Maschine (von Neumanns Modell):
    - CPU arbeitet Befehl nach Befehl sequentiell ab
    - Speicher dient zur Zustandsprotokollierung



# Funktionale Programmierung vs. traditionelle (prozedurale) Programmierung

- Funktionale Programmierung (FP)
  - ▷ **Berechnungsbeschreibung** = (mathematische) Funktion  
⇒ deklarativ

$$f : E \mapsto A, f(x) = x + 1 \text{ (Funktionsdefinition/Deklaration)}$$

- ▷ **Berechnungsausführung** = Funktionsanwendung

$$f(4)$$

- ▷ Abstrahiert von der zugrunde liegenden Rechen-Maschine

# Funktionale Programmierung vs. traditionelle (prozedurale) Programmierung

- Formale Ausdrucksstärke:
  - ▷ Imperative Programmiersprachen  $\mapsto$  Turing-Maschine
  - ▷ FP  $\mapsto$  Lambda-Kalkül
  - ▷ Turing-Maschine  $\equiv$  Lambda-Kalkül  $\equiv$  berechenbare Funktionen
- Praktische Ausdrucksstärke:
  - wollen wir näher betrachten

## 3.1 Merkmale der FP

### 3.1.1 Keine Seiteneffekte

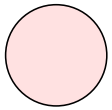
- Der Aufruf einer Funktion mit dem selben Parameter liefert immer das selbe Ergebnis
- Aufruf  $\equiv$  Anwendung einer mathematischen Funktion
- 1. Vorteil: Unabhängigkeit von der Auswertungsreihenfolge (z.B. der Parameter)

# Fibonacci-Bäume

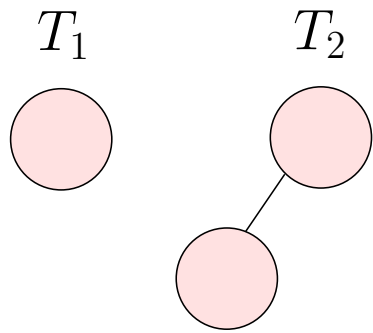
- **Definition:**
  - ▷ Der leere Baum ist ein Fibonacci-Baum der Höhe 0
  - ▷ Ein einzelner Knoten ist ein Fibonacci-Baum der Höhe 1
  - ▷ Sind  $T_{h-1}$  und  $T_{h-2}$  Fibonacci-Bäume der Höhen  $h - 1$  und  $h - 2$ , so ist  $T_h = k < T_{h-1}, T_{h-2} >$  ein Fibonacci-Baum der Höhe  $h$ .
- sind ein Spezialfall von AVL-Bäume
  - ▷ Binärbäume, bei denen an jedem inneren Knoten der Höhenunterschied zwischen dem rechten und linken Teilbaum maximal 1 ist

# Fibonacci-Bäume

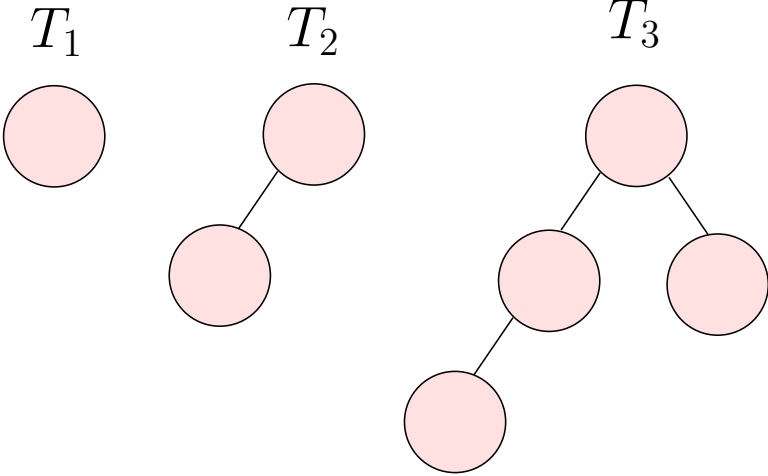
$T_1$



# Fibonacci-Bäume

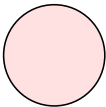


# Fibonacci-Bäume

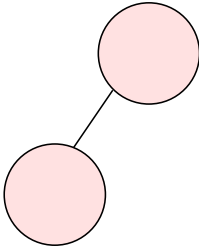


# Fibonacci-Bäume

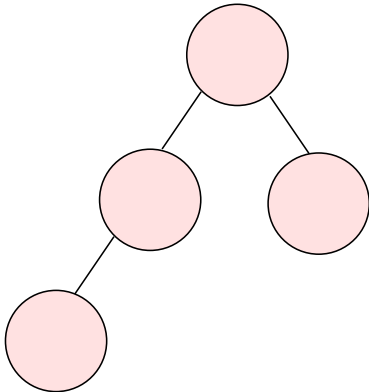
$T_1$



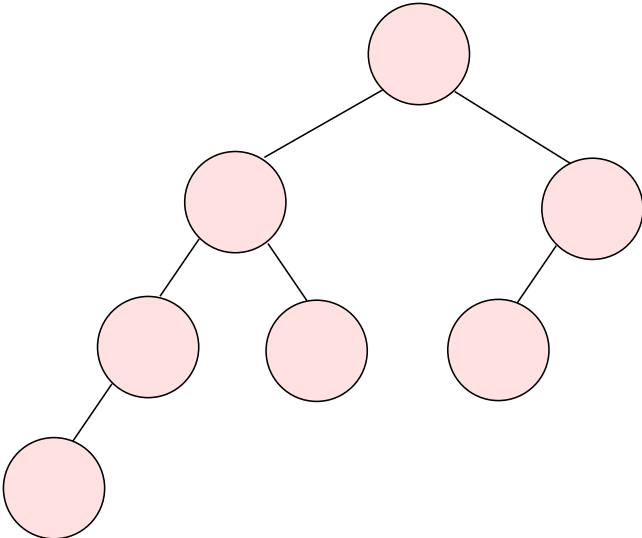
$T_2$



$T_3$

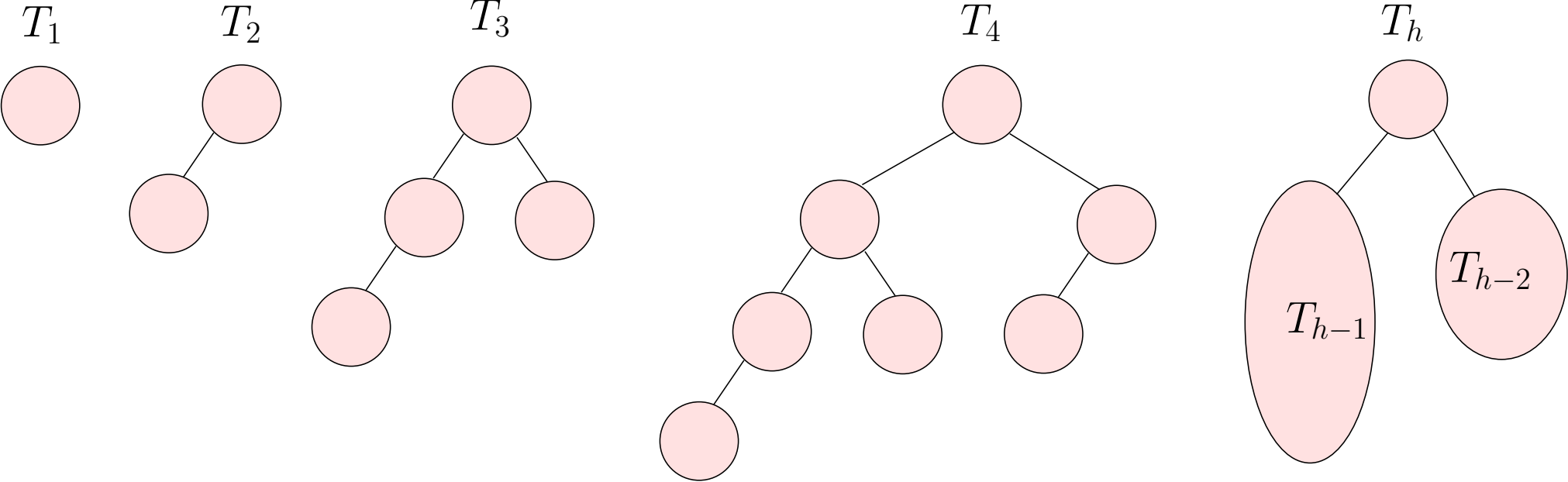


$T_4$

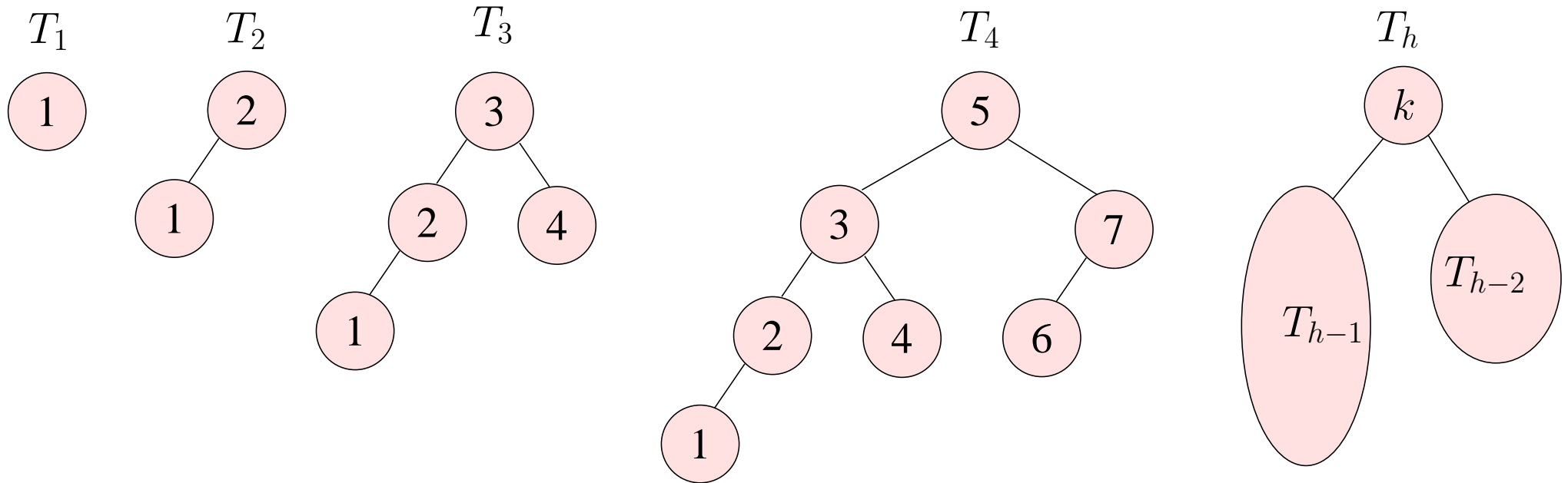




# Fibonacci-Bäume



## Natürlich annotierte Fibonacci-Bäume



... sind ein Spezialfall von binären Suchbäumen:

- ▷ Für jeden Knoten  $v$  gilt, dass alle Knoten im linken Teilbaum kleinere Werte und alle Knoten im rechten Teilbaum größere Werte als  $v$  haben.

## Natürlich annotierte Fibonacci-Bäume

**Aufgabe:** Aufbau eines natürlich annotierten Fibonacci-Baumes mit gegebener Höhe:

Imperative Lösung (in Java)

```
class FibTree{
    public int k;
    public FibTree l,r;

    FibTree(FibTree left , int key, FibTree right){
        k = key;
        l = left;
        r = right;
    }

    .....
}
```

## Imperative Lösung (in Java)

```
.....

static int m = 1;

static FibTree makeFibTreeHelp(int h){
    if (h<=0) return null;
    else return new FibTree(makeFibTreeHelp(h-1),
                            m++,
                            makeFibTreeHelp(h-2));
}

static FibTree makeFibTreeImperativ(int h){
    m=1;
    return makeFibTreeHelp(h);
}
```

## Probleme der iterativen Lösung

```
static FibTree makeFibTreeHelp(int h){
    .....
    return new FibTree(makeFibTreeHelp(h-1),
                       m++,
                       makeFibTreeHelp(h-2));
}
```

- Das Ergebnis der Funktion hängt von der Reihenfolge der Auswertung ab
  - ▷ Java spezifiziert die Auswertung von links nach rechts
  - ▷ C/C++ Compiler können eine beliebige Reihenfolge wählen
    - ⇒ das Ergebnis ist **nicht deterministisch**

## Probleme der iterativen Lösung

```
static FibTree makeFibTreeHelp(int h){
    .....

    return new FibTree(makeFibTreeHelp(h-1),
                       m++,
                       makeFibTreeHelp(h-2));
}
```

- `makeFibTreeHelp` ist keine Funktion im mathematischen Sinne, weil sie Seiteneffekte hat
  - ▷ **Schwer zu verstehen**
  - ▷ **Schwer zu beweisen**, dass sie einen Fibonacci-Suchbaum konstruiert

## Beweisidee (für Java)

```
.....  
  
    return new FibTree (makeFibTreeHelp (h-1),  
                        m++,  
                        makeFibTreeHelp (h-2));  
}
```

- Die Funktion simuliert einen *in-order* (links, Wurzel, rechts) Durchlauf
- plausibel aber kein gültiger formaler Beweis

## Funktionale Lösung (immer noch in Java)

Hilfsfunktion `maxKey` berechnet den maximalen Schlüssel in einem Baum:

```
static int maxKey(FibTree t){
    if (t == null) return -1;
    if (t.r == null) return t.k;
    return maxKey(t.r);
}
```



## Funktionale Lösung (immer noch in Java)

```
static FibTree t(int h, int k){
    if (h == 0) return null;
    if (h == 1) return new FibTree(null, k, null);
    return new FibTree(t(h-1, k),
                       maxKey(t(h-1, k)) + 1,
                       t(h-2, maxKey(t(h-1, k)) + 2));
}
```

**Behauptung:**  $t(h, k)$  ist ein Suchbaum.

## Korrektheitsbeweis

**3.1 Lemma.** Sei  $\text{minKey}$  eine *mathematische* Funktion, die den kleinsten Schlüssel in einem Baum berechnet. Dann gilt:  $\text{minKey}(t(h,k))=k$  für alle  $h > 0$ .

**Beweis:** Induktion über  $h$ .

Für  $h = 1$ , hat  $t(1, k)$  nur einen Knoten mit Label  $k \Rightarrow \text{minKey}(t(1,k))=k$ .

Angenommen  $\text{minKey}(t(i,k))=k$  für alle  $i$  mit  $1 \leq i \leq h$  und alle  $k$ .

Wir zeigen, dass  $\text{minKey}(t(h+1,k))=k$ .

$$t(h + 1, k) = \text{FibTree}( t(h, k), \\ \text{maxKey}(t(h, k)) + 1, \\ t(h - 1, \text{maxKey}(t(h, k)) + 2));$$

$\Rightarrow$

$$\begin{aligned} \text{minKey}(t(h + 1, k)) &= \text{MIN}(\text{minKey}(t(h, k)), \\ &\quad \text{maxKey}(t(h, k)) + 1, \\ &\quad \text{minKey}(t(h - 1, \text{maxKey}(t(h, k)) + 2))) \\ &= \text{MIN}(\text{minKey}(t(h, k)), \\ &\quad \text{minKey}(t(h - 1, \text{maxKey}(t(h, k)) + 2))) \\ &= \text{MIN}(\text{minKey}(t(h, k)), \text{maxKey}(t(h, k)) + 2) \\ &= \text{minKey}(t(h, k)) = k \end{aligned}$$

**3.2 Lemma.** Sei  $t(h,k)=FibTree(l,k',r)$ . Dann gilt:

1.  $maxKey(l) < k'$  für  $h = 2$
2.  $maxKey(l) < k' < minKey(r)$  für  $h > 2$

**Beweis:**

1.  $t(2, k) = FibTree(FibTree(null, k, null), k + 1, null) \implies maxKey(l) = k$   
und  $k' = k + 1$ .

2.  $t(h, k) =$   
 $FibTree(t(h-1, k), maxKey(t(h-1, k)) + 1, t(h-2, maxKey(t(h-1, k)) + 2))$   
 $\implies$

$$l = t(h-1, k)$$

$$k' = maxKey(t(h-1, k)) + 1$$

$$r = t(h-2, maxKey(t(h-1, k)) + 2)$$

Bleibt zu zeigen, dass:

$$maxKey(t(h-1, k)) < maxKey(t(h-1, k)) + 1 <$$

$$minKey(t(h-2, maxKey(t(h-1, k)) + 2)) \iff$$

$$maxKey(t(h-1, k)) < maxKey(t(h-1, k)) + 1 < maxKey(t(h-1, k)) + 2 \quad \square$$

**3.3 Korollar.**  *$t(h,k)$  ist ein Suchbaum.*

**Beweis:** Alle Teilbäume mit Höhe  $i < h$  aus  $t(h,k)$  sind entweder `null`, haben einen Knoten oder erfüllen Lemma 3.2.

- Bleibt noch zu zeigen, dass die Funktion  $t(h, k)$  immer terminiert:

```
static FibTree t(int h, int k){
    if (h == 0) return null;
    if (h == 1) return new FibTree(null, k, null);
    return new FibTree(t(h-1, k),
                       maxKey(t(h-1, k))+1,
                       t(h-2, maxKey(t(h-1, k))+2));
}
```

Folgt direkt per Induktion über  $h$ .

- Per Induktion kann man ferner zeigen, dass  $t(i, k)$  alle Schlüssel zwischen  $minKey(t(i, k))$  und  $maxKey(t(i, k))$  enthält.  
 $\implies$  unsere Funktion konstruiert einen natürlich annotierten Fibonacci-Baum

## Ursprüngliche Variante

```
static FibTree t(int h, int k){
    if (h == 0) return null;
    if (h == 1) return new FibTree(null, k, null);
    return new FibTree(t(h-1, k),
                       maxKey(t(h-1, k))+1,
                       t(h-2, maxKey(t(h-1, k))+2));}
```

## Effizientere Variante:

```
static FibTree t(int h, int k){
    if (h == 0) return null;
    if (h == 1) return new FibTree(null, k, null);
    FibTree l = t(h-1, k);
    return new FibTree(l,
                       maxKey(l)+1,
                       t(h-2, maxKey(l)+2));}
```

Es geht noch effizienter. **Idee:**

- *maxKey* ist unnötig
- Funktion *t* soll ein Paar der Form  
(**Baum, maximaler Schlüssel im Baum**) zurückliefern

Hilfklasse **Pair**

```
class Pair{
    public FibTree tree;
    public int max;

    public Pair(FibTree t, int m){ tree=t; max=m; }
}
```



## Dritte Variante

```
static Pair t1(int h, int k){
    if (h == 0) return new Pair(null, k);
    if (h == 1) return new Pair(new FibTree(null, k, null), k);
    Pair leftRes = t1(h-1, k);
    Pair rightRes = t1(h-2, leftRes.max+2);
    return new Pair(
        new FibTree(leftRes.tree, leftRes.max+1, rightRes.tree),
        rightRes.tree==null ? leftRes.max+1 : rightRes.max);
}
```

### 3.1.2 Referenzielle Transparenz

- Abwesenheit von Seiteneffekten sorgt für referenzielle Transparenz (*referential transparency*)
- Referenzielle Transparenz: der Wert eines Programmausdruckes hängt nur von den Werten der Teilausdrücken und nicht von dem Kontext der Auswertung; eine (implizite) Referenz zum (dynamischen) Kontext der Auswertung ist nicht nötig/sichtbar
- Allgemeiner: der Wert eines Funktionsaufrufs hängt nur von den Werten der aktuellen Parameter  $\implies$  referenzielle Transparenz  $\equiv$  keine Seiteneffekte

## Referentielle Transparenz/Keine RT

- Funktionale Programmierung (SML):

`E + E ≡ let x = E in x + x`

- Imperative Programmierung (Java/C++):

`return (x++ + x++) ≇ y = x++; return (y + y)`

## Beispiel: Keine Referentielle Transparenz

```
class Opaque{
    public static int x = 1;
    static int f(){return x;}

    public static void main(String [] a){
        System.out.println(" f () liefert "+f ());
        x=2;
        System.out.println(" f () liefert "+f ());
    }
}
```

Ausgabe: erst 1 dann 2.

# Folgen der referentiellen Transparenz

- **Korrektheit:** einfacher formale Eigenschaften mit klassischen mathematischen Verfahren zu beweisen
- **Effizienz:** Optimierungen durch Compiler möglich, z.B.:
  - ▷ Auswertungsreihenfolge ist nicht wichtig
  - ▷ Parallele Auswertung der Teilausdrücke möglich
  - ▷ gleichwertige Ausdrücke nur einmal auswerten (*common sub-expression elimination*)
- **Wartbarkeit:**
  - ▷ Wenn eine Funktion einmal richtig funktioniert hat, dann funktioniert sie immer richtig, unabhängig vom Auswertungskontext
  - ▷ bessere Lesbarkeit

### 3.1.3 Funktionen sind Werte erster Klasse

- Funktionen  $\equiv$  *first-class objects*
    - $\implies$  Können als Parameter übergeben werden
    - $\implies$  Können als Rückgabewerte von Funktionen zurückgeliefert werden
- d.h. sie sind ein Wert wie jeder andere Wert auch
- $\longrightarrow$  Eine Funktion, die Funktionen als Argumente bekommen oder eine Funktion als Ergebnis liefert heißt **Funktion höherer Ordnung**.

## Beispiel: Funktionskomposition

### Versuch in C:

```
int comp(int (*f)(int),int (*g)(int),int x){
    return (*f)((*g)(x));
}

int inc(int x){return x+1;}

main(){
    printf("res=%i\n",comp(inc,inc,3));
}
```

Ausgabe: res=5

## Beispiel: Funktionskomposition

### Versuch in C:

```
int comp(int (*f)(int),int (*g)(int),int x){
    return (*f)((*g)(x));
}

int inc(int x){return x+1;}

main(){
    printf("res=%i\n",comp(inc,inc,3));
}
```

### Probleme:

- $comp(f, g, x)$  liefert  $f(g(x))$ ; erwünscht wäre  $f \circ g$  (als Funktionswert)
- $comp$  ist nicht generisch



## Lösung in SML:

- Definition: `fun comp (f,g) = fn x => f(g(x))`
- Anwendung:

```
fun hoch2 x = x*x;  
val hoch4 = comp (hoch2 ,hoch2 );  
hoch4 3;
```

- Ausgabe: 81