

... im Beispiel:

| | | | |
|-------|----------------|------------|-------------------------|
| | $z = x - 1$ | $y = M[A]$ | if ($x > 0$) goto B |
| | $y = M[A + 1]$ | | |
| $B :$ | | | |
| | $y = y + 1$ | | |

Im Fall $x \leq 0$ haben wir $y = M[A]$ zuviel ausgeführt.

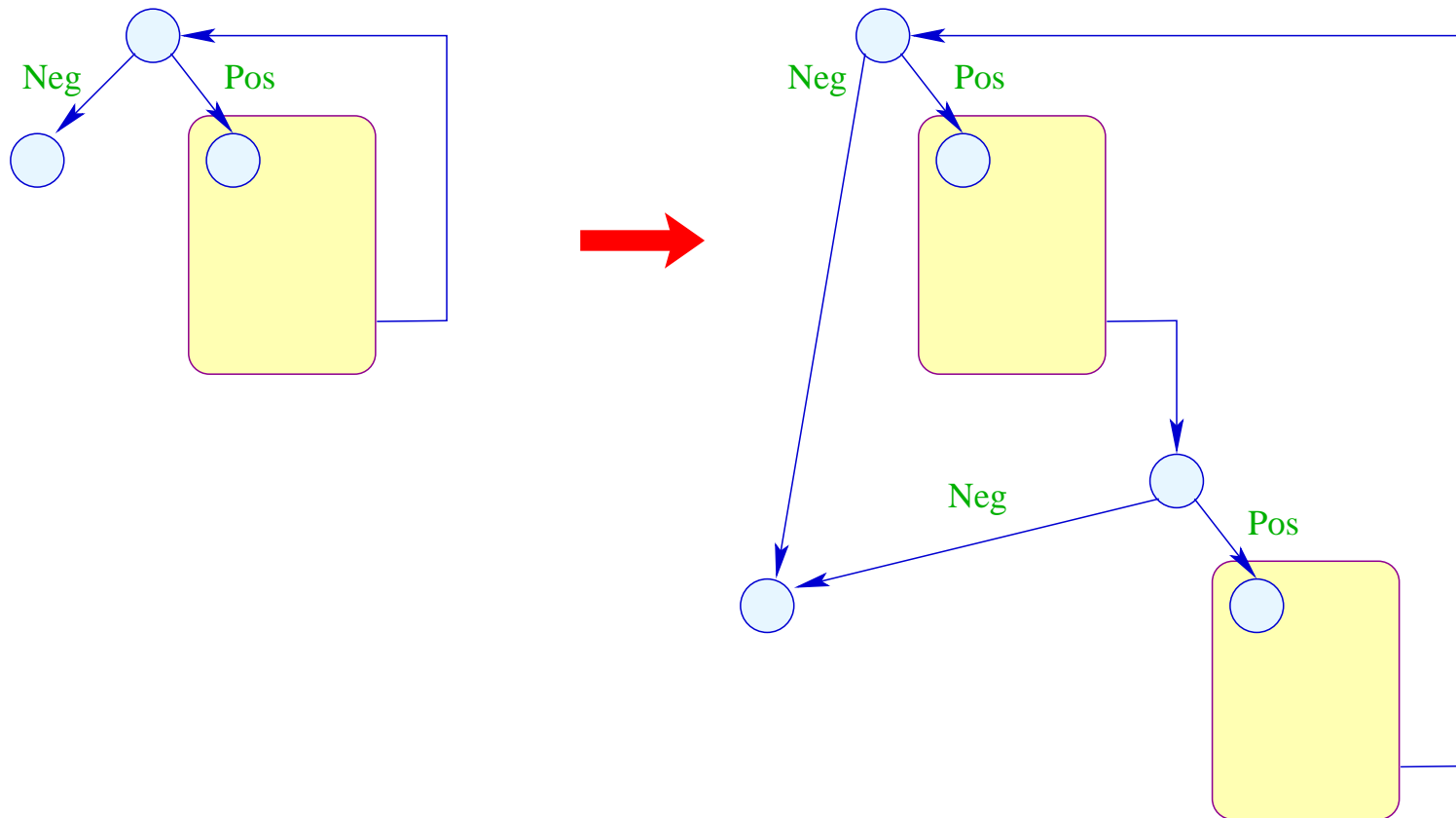
Dieser Wert wird aber im nächsten Schritt direkt überschrieben :-)

Allgemein:

$x = e;$ hat keinen beobachtbaren Effekt in einem Zweig, falls x in diesem Zweig tot ist :-)

Erweiterung 2: Abwickeln von Schleifen

Wir wickeln **wichtige**, d.h. innere Schleifen mehrmals ab:



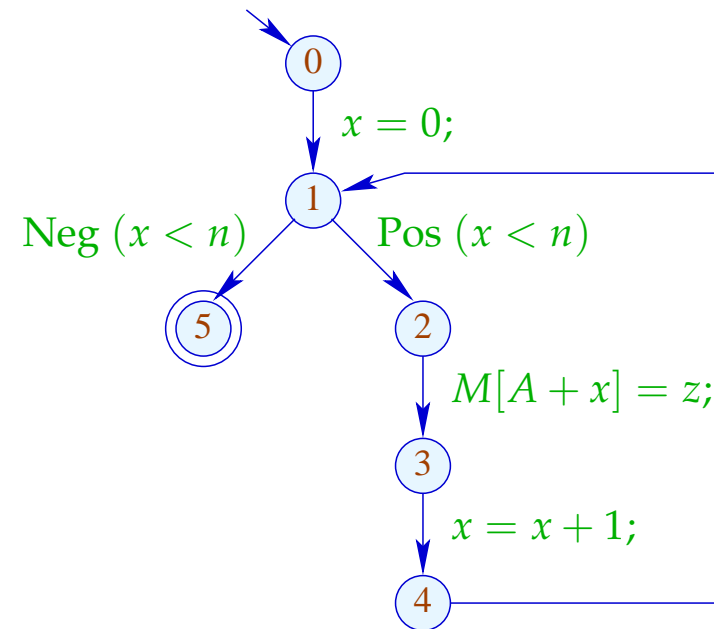
Nun ist auch klar, welche Seite bei Tests zu begünstigen ist:
diejenige, die innerhalb des abgerollten Rumpfs der Schleife bleibt
:-)

Achtung:

- Die verschiedenen Instanzen des Rumpfs werden relativ zu möglicherweise unterschiedlichen Anfangszuständen übersetzt :-)
- Der Code hinter der Schleife muss gegenüber dem Endzustand jedes Sprungs aus der Schleife korrekt sein!

Beispiel:

for ($x = 0; x < n; x++$)
 $M[A + x] = z;$

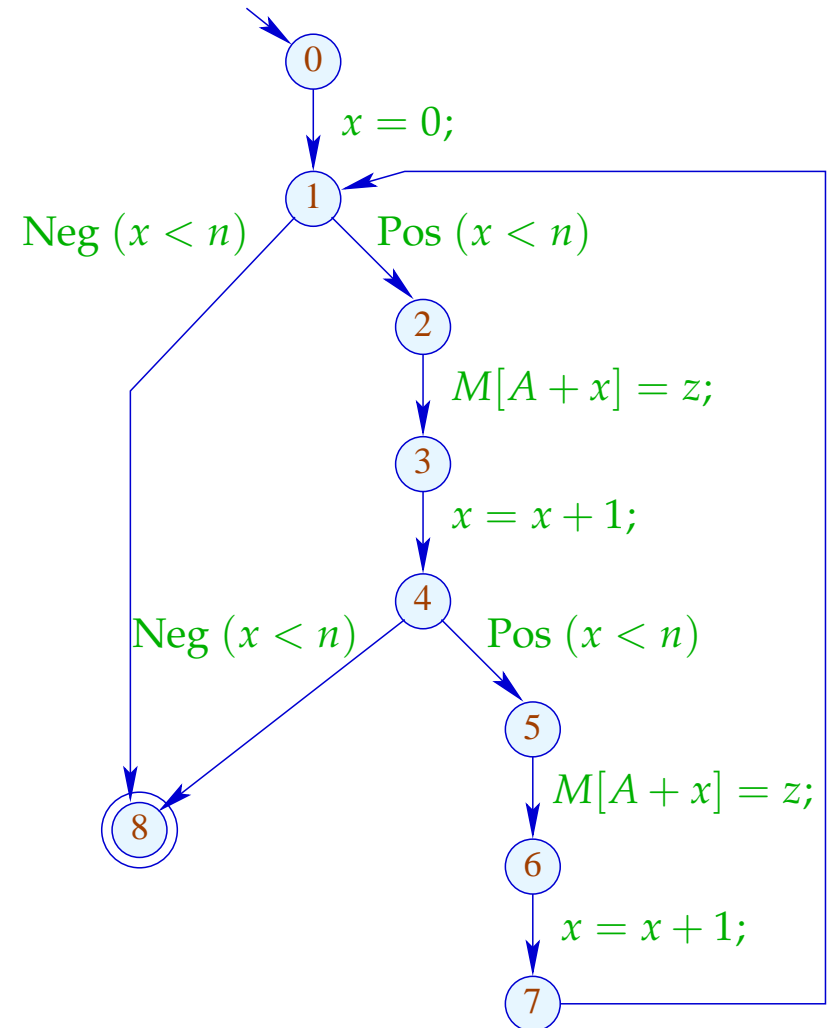


Verdoppelung des Rumpfs liefert:

```

for (x = 0; x < n; x++) {
    M[A + x] = z;
    x = x + 1;
    if !(x < n) break;
    M[A + x] = z;
}

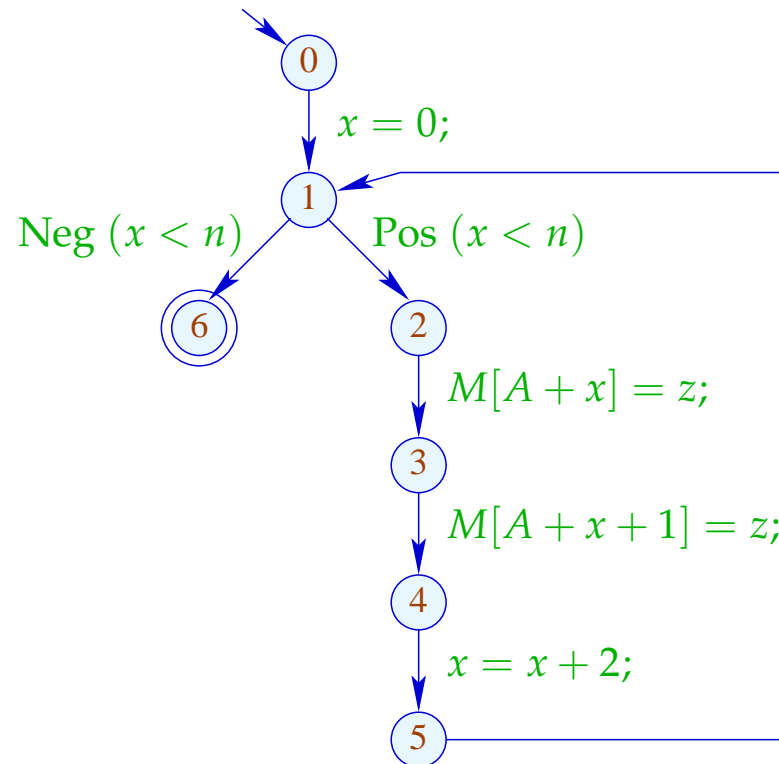
```



Besser wäre es, wenn wir auf den Test in der Mitte verzichten könnten. Das ist möglich, wenn wir wissen, dass n stets gerade ist :-)

Dann haben wir:

```
for ( $x = 0; x < n; x = x + 2$ ) {  
     $M[A + x] = z;$   
     $M[A + x + 1] = z;$   
}
```



Diskussion:

- Beseitigung der Zwischenabfrage zusammen mit Verschieben des Zwischen-Inkrementes ans Ende zeigt, dass die verschiedenen Rumpf-Iterationen in Wahrheit unabhängig sind :-)
- Wir gewinnen trotzdem nicht viel, da wir nur maximal ein Store pro Wort gestatten :-)
- Sind die rechten Seiten allerdings komplizierter, könnten wir deren Auswertung mit je einem Store pro Takt verschränken :-)

Erweiterung 3:

Möglicherweise bietet eine Schleife allein nicht genug

Möglichkeiten zur Parallelisierung :-)

... möglicherweise aber zwei aufeinander folgende :-)

Beispiel:

```
for (x = 0; x < n; x++) {  
    R = M[B + x];  
    S = M[C + x];  
    T1 = R + S;  
    M[A + x] = T1;  
}
```

```
for (x = 0; x < n; x++) {  
    R = M[B + x];  
    S = M[C + x];  
    T2 = R - S;  
    M[C + x] = T2;  
}
```


Um beide Schleifen zu einer zusammen zu fassen, muss:

- das Iterations-Schema übereinstimmen;
- die beiden Schleifen greifen auf unterschiedliche Daten zu.

Im Falle von einzelnen Variablen lässt sich das leicht verifizieren.

Schwieriger ist das in Anwesenheit von Pointern oder Feldern.

Unter Rückgriff auf das Source-Programm kann man Zugriffe auf statisch allokierte disjunkte Felder erkennen.

Analyse von Zugriffen auf das gleiche Feld ist erheblich schwieriger ...

Nehmen wir für das Beispiel an, die Bereiche
 $[A, A + n - 1]$, $[B, B + n - 1]$, $[C, C + n - 1]$ überlappen nicht.
 Offenbar können wir dann die beiden Schleifen kombinieren zu:

```

for (x = 0; x < n; x++) {
    R = M[B + x];
    S = M[C + x];
    T1 = R + S;
    M[A + x] = T1;
    R = M[B + x];
    S = M[C + x];
    T2 = R - S;
    M[C + x] = T2;
}

```

Die erste Schleife darf in Iteration x auf keine Daten zugreifen, die die zweite Schleife in Iterationen $< x$ modifiziert.

Die zweite Schleife darf in Iteration x auf keine Daten zugreifen, die die erste Schleife in Iterationen $> x$ überschreibt.

I.a. muss man dazu die Indexausdrücke analysieren.

Sind diese **linear**, führt das auf Probleme des **integer linear programming**:

$$x_{\text{write}} \geq C$$

$$x_{\text{write}} \leq C + x - 1$$

$$x_{\text{read}} = C + x$$

$$x_{\text{read}} = x_{\text{write}}$$

... hat offenbar keine Lösung :-)

Allgemeine Form:

$$x \geq t_1$$

$$t_2 \geq x$$

$$y = s$$

$$x = y$$

für lineare Ausdrücke s, t_1, t_2 über den Iterations-Variablen.

Das lässt sich vereinfachen zu:

$$0 \leq s - t_1 \qquad 0 \leq t_2 - s$$

Was macht man damit ???

Einfacher Fall:

Die beiden Ungleichungen haben über \mathbb{Q} eine leere Lösungsmenge.

Dann ist die Lösungsmenge auch über \mathbb{Z} leer :-)

In unserem Beispiel:

$$0 \leq C + x - C = x$$

$$0 \leq C + x - 1 - (C + x) = -1$$

Die zweite Ungleichung hat überhaupt keine Lösung :-)

Gleiche Vorzeichen:

Kommt eine Variable x in allen Ungleichungen mit **gleichem Vorzeichen** vor, gibt es immer eine Lösung :-)

Beispiel:

$$0 \leq 13 + 7 \cdot x$$

$$0 \leq -1 + 5 \cdot x$$

Man muss x nur wählen als:

$$x \geq \max\left(-\frac{13}{7}, \frac{1}{5}\right) = \frac{1}{5}$$

Ungleiche Vorzeichen:

Eine Variable x kommt in einer Ungleichung negativ, in allen anderen höchstens positiv vor. Dann kann man ein Ungleichungssystem ohne x konstruieren ...

Beispiel:

$$\begin{array}{l} 0 \leq 13 - 7 \cdot x \\ 0 \leq -1 + 5 \cdot x \end{array} \iff \begin{array}{l} x \leq \frac{13}{7} \\ 0 \leq -1 + 5 \cdot x \end{array}$$

Da $0 \leq -1 + 5 \cdot \frac{13}{7}$ hat das System eine **rationale** Lösung ...

Eine Variable:

Die Ungleichungen, in denen x positiv vorkommt, liefern **untere Schranken**.

Die Ungleichungen, in denen x negativ vorkommt, liefern **obere Schranken**.

Seien G, L die grösste untere bzw. kleinste obere Schranke.

Dann liegen alle (ganzzahligen) Lösungen im Intervall $[G, L]$:-)

Beispiel:

$$\begin{array}{l} 0 \leq 13 - 7 \cdot x \\ 0 \leq -1 + 5 \cdot x \end{array} \iff \begin{array}{l} x \leq \frac{13}{7} \\ x \geq \frac{1}{5} \end{array}$$

Die einzige **ganzzahlige** Lösung des Systems ist $x = 1$:-)

Diskussion:

- Lösungen sind natürlich immer nur innerhalb der Grenzen der Iterationsvariablen interessant.
- Jede **ganzzahlige** Lösung dort liefert einen Konflikt.
- Verschränkte Berechnung der Schleifen ist möglich, sofern es **keinerlei** Konflikte gibt :-)
- Die angegebenen Spezialfälle reichen, um den Fall von zwei Ungleichungen über \mathbb{Q} bzw. einer Variable über \mathbb{Z} zu behandeln.
- Die Anzahl der Variablen in den Ungleichungen entspricht der Anzahl der geschachtelten for-Schleifen \implies sie ist i.a. **klein** :-)

Diskussion:

- **Integer Linear Programming** (ILP) kann die Erfüllbarkeit herausfinden einer endlichen Menge von Gleichungen/Ungleichungen über \mathbb{Z} der Form:

$$\sum_{i=1}^n a_i \cdot x_i \geq b \quad \text{bzw.} \quad \sum_{i=1}^n a_i \cdot x_i \leq b, \quad a_i \in \mathbb{Z}$$

- Darüber hinaus kann eine (lineare) Zielfunktion optimiert werden :-)
- **Achtung:** Bereits das Entscheidungsproblem ist i.a. NP-schwierig !!!
- Trotzdem gibt es erstaunlich effiziente Implementierungen.
- Nicht nur Schleifen-Verschmelzung, auch andere Umstrukturierungen von Schleifen führen auf ILP-Probleme ...

Exkurs 5: Presburger Arithmetik

Viele Probleme der Informatik lassen sich **ohne Multiplikation** formulieren :-)

Wir betrachten hier erst einmal zwei **einfache** Spezialfälle ...

1. Lineare Gleichungen

$$\begin{array}{rcl} 2x + 3y & = & 24 \\ x - y + 5z & = & 3 \end{array}$$

Fragen:

- Gibt es eine Lösung über \mathbb{Q} ?
- Gibt es eine Lösung über \mathbb{Z} ?
- Gibt es eine Lösung über \mathbb{N} ?

Schauen wir uns dazu nochmal die Gleichungen an:

$$\begin{array}{rcl} 2x & + & 3y & & = & 24 \\ x & - & y & + & 5z & = & 3 \end{array}$$

Antworten:

- Gibt es eine Lösung über \mathbb{Q} ? Ja
- Gibt es eine Lösung über \mathbb{Z} ? Nein
- Gibt es eine Lösung über \mathbb{N} ? Nein

Komplexität:

- Gibt es eine Lösung über \mathbb{Q} ? polynomiell
- Gibt es eine Lösung über \mathbb{Z} ? polynomiell
- Gibt es eine Lösung über \mathbb{N} ? NP-schwierig

Lösungsverfahren für Integers

Beobachtung 1:

$$a_1x_1 + \dots + a_kx_k = b \quad (\forall i : a_i \neq 0)$$

hat eine Lösung genau dann wenn

$$\text{ggT}\{a_1, \dots, a_k\} \mid b$$

Beispiel:

$$5y - 10z = 18$$

hat keine Lösung über \mathbb{Z} :-)

Beispiel:

$$5y - 10z = 18$$

hat keine Lösung über \mathbb{Z} :-)

Beobachtung 2:

Eine Variable mit Koeffizient ± 1 kann beseitigt werden.

Beispiel:

$$2x + 3y = 24$$

$$x - y + 5z = 3$$

Beispiel:

$$2x + 3y = 24$$

$$x - y + 5z = 3$$

Beispiel:

$$2x + 3y = 24$$

$$x - y + 5z = 3$$

$$\implies x = 3 + y - 5z$$

Beispiel:

$$2x + 3y = 24$$

$$x = 3 + y - 5z$$

Beispiel:

$$2x + 3y = 24$$

$$x = 3 + y - 5z$$



$$5y - 10z = 18$$

Beobachtung 3:

Jede (lösbare) Gleichung kann so **massiert** werden, dass sie eine Variable mit Koeffizient ± 1 besitzt :-)

Beobachtung 3:

Jede (lösbare) Gleichung kann so **massiert** werden, dass sie eine Variable mit Koeffizient ± 1 besitzt :-)

... mithilfe von **uni-modularen** Variablentransformationen :-))

Nehmen wir an, die Gleichung enthalte $a_1x_1 + a_2x_2$ mit

$$\text{ggT}\{a_1, a_2\} = p$$

Idee:

Ersetze x_1, x_2 durch zwei neue Variablen t_1, t_2 so dass **zum**
Einen gilt:

$$pt_1 = a_1x_1 + a_2x_2$$

$$t_2 = b_1x_1 + b_2x_2$$

für **geeignete** $b_1, b_2 \dots$

Nehmen wir an, die Gleichung enthalte $a_1x_1 + a_2x_2$ mit

$$\text{ggT}\{a_1, a_2\} = p$$

Idee:

Ersetze x_1, x_2 durch zwei neue Variablen t_1, t_2 so dass **zum Einen** gilt:

$$pt_1 = a_1x_1 + a_2x_2$$

$$t_2 = b_1x_1 + b_2x_2$$

für **geeignete** $b_1, b_2 \dots$ und **zum Anderen**,

alle Lösungen für t_1, t_2 auch Lösungen für x_1, x_2 ergeben
:-)



Die **inverse Matrix** der Transformation:

$$\begin{pmatrix} \frac{a_1}{p} & \frac{a_2}{p} \\ b_1 & b_2 \end{pmatrix}$$

sollte **ganzzahlige** Koeffizienten haben.



Die **inverse Matrix** der Transformation:

$$\begin{pmatrix} \frac{a_1}{p} & \frac{a_2}{p} \\ b_1 & b_2 \end{pmatrix}$$

sollte **ganzzahlige** Koeffizienten haben.

Dies ist der Fall, wenn

$$\frac{a_1}{p}b_2 - \frac{a_2}{p}b_1 = \pm 1$$

Da a_1, a_2 den ggT p haben,
findet **Euclid's Algo** λ_1, λ_2 mit:

$$a_1\lambda_1 + a_2\lambda_2 = p$$

Da a_1, a_2 den ggT p haben,
findet **Euclid's Algo** λ_1, λ_2 mit:

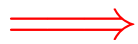
$$a_1\lambda_1 + a_2\lambda_2 = p$$



Wähle: $b_1 = -\lambda_2$ $b_2 = \lambda_1$.

Da a_1, a_2 den ggT p haben,
findet **Euclid's Algo** λ_1, λ_2 mit:

$$a_1\lambda_1 + a_2\lambda_2 = p$$



Wähle: $b_1 = -\lambda_2$ $b_2 = \lambda_1$.

Dann:

$$\begin{aligned}x_1 &= \lambda_1 t_1 - \frac{a_2}{p} t_2 \\x_2 &= \lambda_2 t_1 + \frac{a_1}{p} t_2\end{aligned}$$

Beispiel:

$$-2x_1 + 5x_2 + 3x_3 = 2$$

$$-4x_1 + 3x_2 - 2x_3 = -1$$

Beispiel:

$$-2x_1 + 5x_2 + 3x_3 = 2$$

$$-4x_1 + 3x_2 - 2x_3 = -1$$

Beispiel:

$$-2x_1 + 5x_2 + 3x_3 = 2$$

$$-4x_1 + 3x_2 - 2x_3 = -1$$

Euclid:

$$\lambda_1 = -1 \quad \lambda_2 = -1$$

Beispiel:

$$-2x_1 + 5x_2 + 3x_3 = 2$$

$$-4x_1 + 3x_2 - 2x_3 = -1$$

Euclid:

$$\lambda_1 = -1 \quad \lambda_2 = -1$$



$$x_1 = -t_1 - 3t_2$$

$$x_2 = -t_1 - 4t_2$$

Ersetzen von x_1, x_2 mit t_1, t_2 liefert:

$$\begin{array}{rclcl} -7t_1 & - & 26t_2 & + & 3x_3 & = & 2 \\ & & t_1 & & - & 2x_3 & = & -1 \end{array}$$

... und wir haben eine Variable beseitigt :-)

Lösen über \mathbb{N}

- ... ist von großer praktischer Bedeutung;
- ... hat zur Entwicklung vieler neuer Techniken geführt;
- ... erlaubt leicht die Kodierung **NP-schwieriger** Probleme;
- ... bleibt schwierig, sogar wenn nur **drei** Variablen pro Gleichung erlaubt sind.