

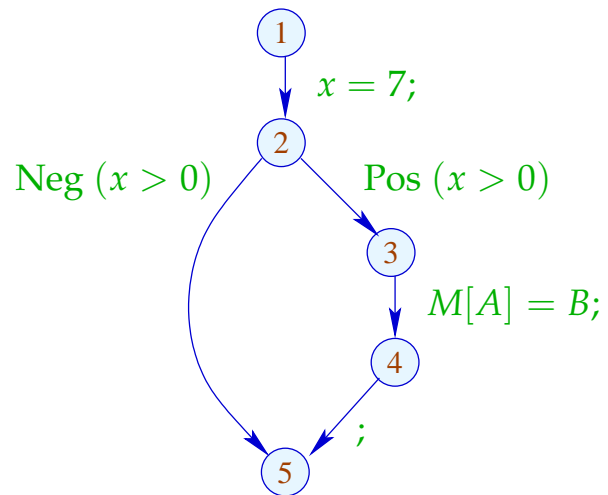
Damit erhalten wir für die Kanten-Effekte  $\llbracket lab \rrbracket^\#$  :

$$\begin{aligned}
 \llbracket ; \rrbracket^\# D &= D \\
 \llbracket \text{Pos}(e) \rrbracket^\# D &= \begin{cases} \perp & \text{falls } 0 = \llbracket e \rrbracket^\# D \\ D & \text{sonst} \end{cases} \\
 \llbracket \text{Neg}(e) \rrbracket^\# D &= \begin{cases} D & \text{falls } 0 \sqsubseteq \llbracket e \rrbracket^\# D \\ \perp & \text{sonst} \end{cases} \\
 \llbracket x = e; \rrbracket^\# D &= D \oplus \{x \mapsto \llbracket e \rrbracket^\# D\} \\
 \llbracket x = M[R]; \rrbracket^\# D &= D \oplus \{x \mapsto \top\} \\
 \llbracket M[R_1] = R_2; \rrbracket^\# D &= D
 \end{aligned}$$

... sofern  $D \neq \perp$  :-)

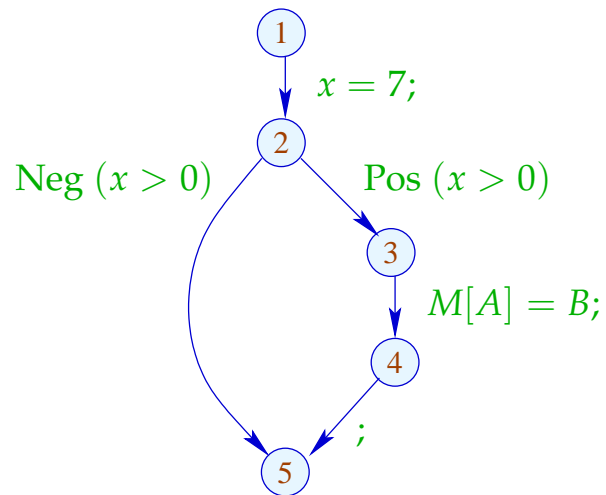
An *start* gilt  $D_{\perp} = \{x \mapsto \top \mid x \in Vars\}$ .

Beispiel:



An *start* gilt  $D_{\perp} = \{x \mapsto \top \mid x \in \text{Vars}\}$ .

Beispiel:



1	$\{x \mapsto \top\}$
2	$\{x \mapsto 7\}$
3	$\{x \mapsto 7\}$
4	$\{x \mapsto 7\}$
5	$\perp \sqcup \{x \mapsto 7\} = \{x \mapsto 7\}$

Die abstrakten Kanten-Effekte  $\llbracket k \rrbracket^\sharp$  setzen wir wieder zu den Effekten von Pfaden  $\pi = k_1 \dots k_r$  zusammen durch:

$$\llbracket \pi \rrbracket^\sharp = \llbracket k_r \rrbracket^\sharp \circ \dots \circ \llbracket k_1 \rrbracket^\sharp \quad : \mathbb{D} \rightarrow \mathbb{D}$$

Idee zur Korrektheit:

Abstrakte Interpretation

Cousot, Cousot 1977



Patrick Cousot, ENS, Paris

Die abstrakten Kanten-Effekte  $\llbracket k \rrbracket^\#$  setzen wir wieder zu den Effekten von Pfaden  $\pi = k_1 \dots k_r$  zusammen durch:

$$\llbracket \pi \rrbracket^\# = \llbracket k_r \rrbracket^\# \circ \dots \circ \llbracket k_1 \rrbracket^\# \quad : \mathbb{D} \rightarrow \mathbb{D}$$

Idee zur Korrektheit:

Abstrakte Interpretation

Cousot, Cousot 1977

Aufstellen einer Beschreibungsrelation  $\Delta$  zwischen **konkreten** Werten und deren Beschreibungen mit:

$$x \Delta a_1 \quad \wedge \quad a_1 \sqsubseteq a_2 \quad \Longrightarrow \quad x \Delta a_2$$

Konkretisierung:  $\gamma a = \{x \mid x \Delta a\}$

// liefert Menge der beschriebenen Werte :-)

(1) Werte:  $\Delta \subseteq \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}^\top$

$$z \Delta a \quad \text{gdw.} \quad z = a \vee a = \top$$

Konkretisierung:

$$\gamma a = \begin{cases} \{a\} & \text{falls } a \sqsubset \top \\ \mathbb{Z} & \text{falls } a = \top \end{cases}$$

(1) **Werte:**  $\Delta \subseteq \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}^\top$

$$z \Delta a \text{ gdw. } z = a \vee a = \top$$

Konkretisierung:

$$\gamma a = \begin{cases} \{a\} & \text{falls } a \sqsubset \top \\ \mathbb{Z} & \text{falls } a = \top \end{cases}$$

(2) **Variablenbelegungen:**  $\Delta \subseteq (\mathit{Vars} \rightarrow \mathbb{Z}) \times (\mathit{Vars} \rightarrow \mathbb{Z}^\top)_\perp$

$$\rho \Delta D \text{ gdw. } D \neq \perp \wedge \rho x \sqsubseteq D x \quad (x \in \mathit{Vars})$$

Konkretisierung:

$$\gamma D = \begin{cases} \emptyset & \text{falls } D = \perp \\ \{\rho \mid \forall x : (\rho x) \Delta (D x)\} & \text{sonst} \end{cases}$$



Beispiel:  $\{x \mapsto 1, y \mapsto -7\} \Delta \{x \mapsto \top, y \mapsto -7\}$

(3) Zustände:

$$\Delta \subseteq ((\mathit{Vars} \rightarrow \mathbb{Z}) \times (\mathbb{N} \rightarrow \mathbb{Z})) \times (\mathit{Vars} \rightarrow \mathbb{Z}^\top)_\perp$$
$$(\rho, \mu) \Delta D \quad \text{gdw.} \quad \rho \Delta D$$

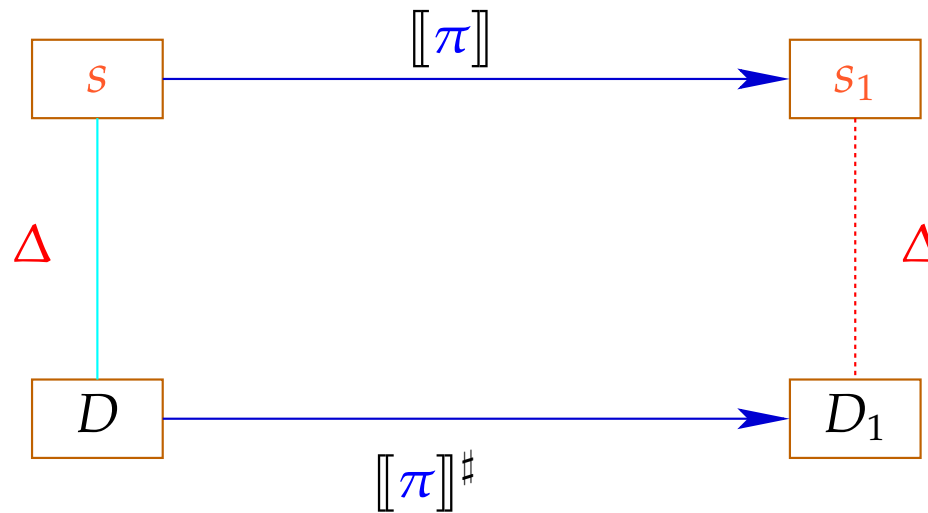
Konkretisierung:

$$\gamma D = \begin{cases} \emptyset & \text{falls } D = \perp \\ \{(\rho, \mu) \mid \forall x : (\rho x) \Delta (D x)\} & \text{sonst} \end{cases}$$

Wir zeigen:

(\*) Gilt  $s \Delta D$  und ist  $[[\pi]]s$  definiert, dann gilt auch:

$$([[ \pi ]] s) \Delta ([[ \pi ]]^\# D)$$



Die abstrakte Semantik simuliert die konkrete :-)

Insbesondere gilt:

$$[[\pi]] s \in \gamma ([[ \pi ]]^{\#} D)$$

Die abstrakte Semantik simuliert die konkrete :-)

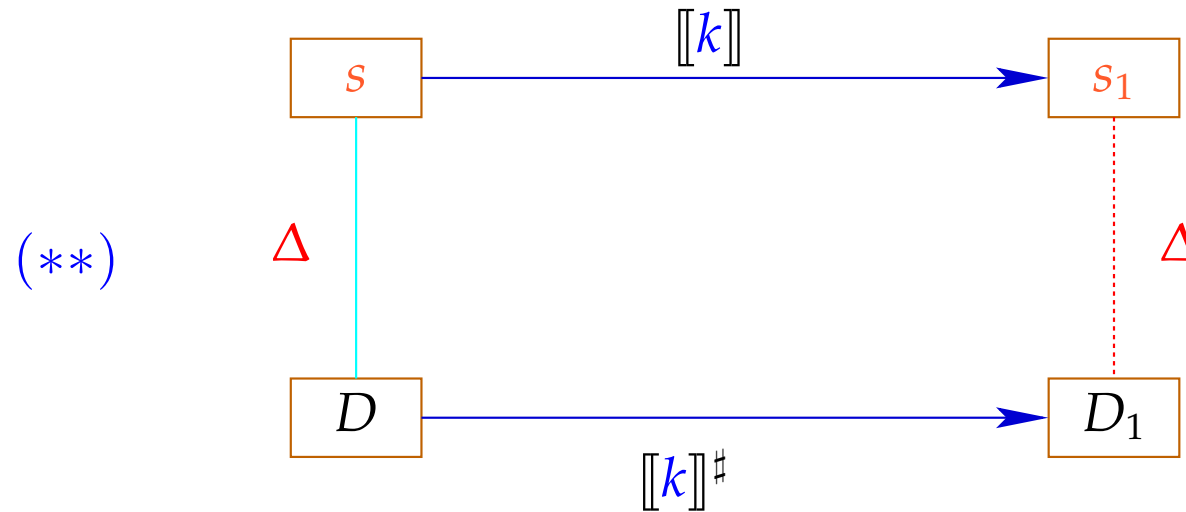
Insbesondere gilt:

$$\llbracket \pi \rrbracket s \in \gamma (\llbracket \pi \rrbracket^\# D)$$

Praktisch heißt das z.B., dass für  $D x = -7$  gilt:

$$\begin{aligned} \rho' x &= -7 \text{ für alle } \rho' \in \gamma D \\ \implies \rho_1 x &= -7 \text{ für } (\rho_1, \_) = \llbracket \pi \rrbracket s \end{aligned}$$

Zum Beweis von  $(*)$  zeigen wir für jede Kante  $k$ :



Dann folgt  $(*)$  mittels Induktion  $:-)$

Zum Beweis von  $(**)$  zeigen wir für jeden Ausdruck  $e$ :

$(***)$   $(\llbracket e \rrbracket \rho) \Delta (\llbracket e \rrbracket^\# D)$  sofern nur  $\rho \Delta D$

Zum Beweis von  $(**)$  zeigen wir für jeden Ausdruck  $e$ :

$(***)$   $(\llbracket e \rrbracket \rho) \Delta (\llbracket e \rrbracket^\# D)$  sofern nur  $\rho \Delta D$

Zum Beweis von  $(***)$  zeigen wir für jeden Operator  $\square$ :

$(x \square y) \Delta (x^\# \square^\# y^\#)$  sofern  $x \Delta x^\# \wedge y \Delta y^\#$

Zum Beweis von  $(**)$  zeigen wir für jeden Ausdruck  $e$ :

$(***)$   $(\llbracket e \rrbracket \rho) \Delta (\llbracket e \rrbracket^\# D)$  sofern nur  $\rho \Delta D$

Zum Beweis von  $(***)$  zeigen wir für jeden Operator  $\square$ :

$(x \square y) \Delta (x^\# \square^\# y^\#)$  sofern  $x \Delta x^\# \wedge y \Delta y^\#$

So hatten wir die Operatoren  $\square^\#$  aber gerade definiert :-)



Nun zeigen wir  $(**)$  durch Fallunterscheidung nach der Kanten-Beschriftung  $lab$ .

Sei  $s = (\rho, \mu) \Delta D$ . Insbesondere ist  $\perp \neq D : Vars \rightarrow \mathbb{Z}^\top$

Fall  $x = e;$ :

$$\rho_1 = \rho \oplus \{x \mapsto \llbracket e \rrbracket \rho\} \quad \mu_1 = \mu$$

$$D_1 = D \oplus \{x \mapsto \llbracket e \rrbracket^\# D\}$$

$$\implies (\rho_1, \mu_1) \Delta D_1$$

Fall  $x = M[R];$ :

$$\rho_1 = \rho \oplus \{x \mapsto \mu(\rho R)\} \quad \mu_1 = \mu$$

$$D_1 = D \oplus \{x \mapsto \top\}$$

$$\implies (\rho_1, \mu_1) \Delta D_1$$

Fall  $M[R_1] = R_2;$ :

$$\rho_1 = \rho \quad \mu_1 = \mu \oplus \{\rho R_1 \mapsto \rho R_2\}$$

$$D_1 = D$$

$$\implies (\rho_1, \mu_1) \Delta D_1$$

Fall  $\boxed{\text{Neg}(e)}$  :

$(\rho_1, \mu_1) = s$ , wobei:

$$0 = \llbracket e \rrbracket \rho$$

$$\Delta \llbracket e \rrbracket^\# D$$

$$\implies 0 \sqsubseteq \llbracket e \rrbracket^\# D$$

$$\implies \perp \neq D_1 = D$$

$$\implies (\rho_1, \mu_1) \Delta D_1$$

Fall  $\boxed{\text{Pos}(e)}$  :  $(\rho_1, \mu_1) = s$  , wobei:

$$0 \neq \llbracket e \rrbracket \rho$$

$$\Delta \llbracket e \rrbracket^\# D$$

$$\implies 0 \neq \llbracket e \rrbracket^\# D$$

$$\implies \perp \neq D_1 = D$$

$$\implies (\rho_1, \mu_1) \Delta D_1$$

:-)

Wir schließen: Die Behauptung  $(*)$  stimmt :-))

Die MOP-Lösung:

$$\mathcal{D}^*[v] = \bigsqcup \{ \llbracket \pi \rrbracket^\# D_0 \mid \pi : start \rightarrow^* v \}$$

wobei  $D_0 x = \top$  ( $x \in Vars$ ).

Wir schließen: Die Behauptung  $(*)$  stimmt  $(:-))$

Die MOP-Lösung:

$$\mathcal{D}^*[v] = \bigsqcup \{ \llbracket \pi \rrbracket^\# D_0 \mid \pi : \text{start} \rightarrow^* v \}$$

wobei  $D_0 x = \top$  ( $x \in \text{Vars}$ ).

Wegen  $(*)$  gilt für alle Anfangszustände  $s$  und alle Berechnungen  $\pi$ , die  $v$  erreichen:

$$(\llbracket \pi \rrbracket s) \Delta (\mathcal{D}^*[v])$$

Wir schließen: Die Behauptung  $(*)$  stimmt :-))

Die MOP-Lösung:

$$\mathcal{D}^*[v] = \bigsqcup \{ \llbracket \pi \rrbracket^\# D_0 \mid \pi : \text{start} \rightarrow^* v \}$$

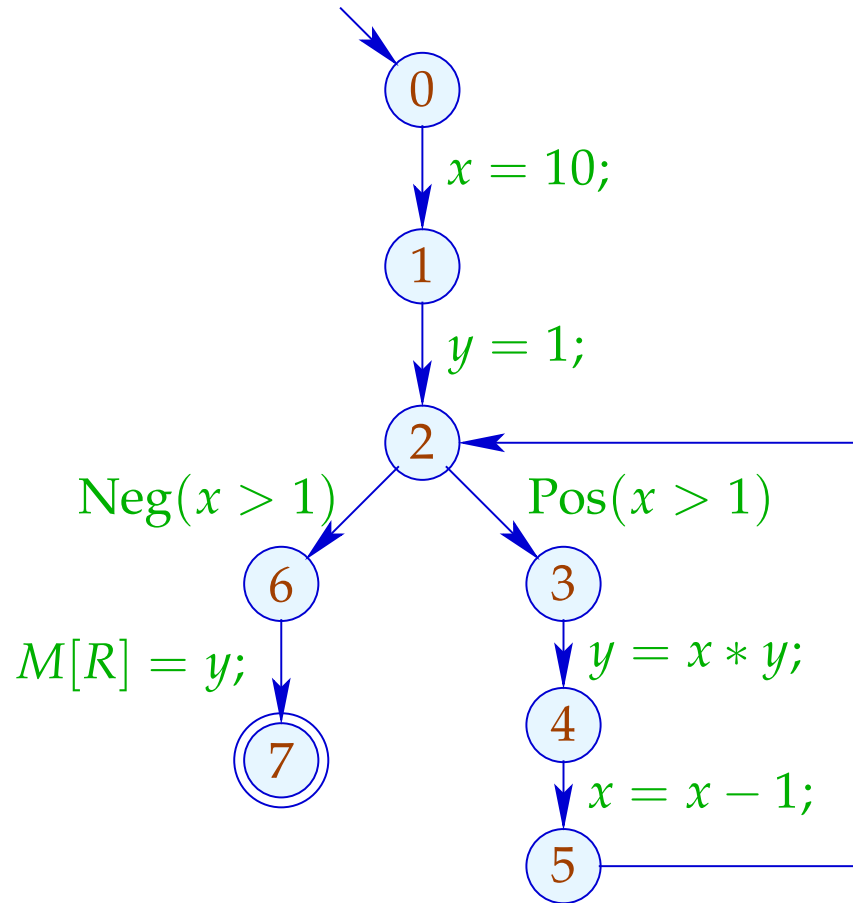
wobei  $D_0 x = \top$  ( $x \in \text{Vars}$ ).

Wegen  $(*)$  gilt für alle Anfangszustände  $s$  und alle Berechnungen  $\pi$ , die  $v$  erreichen:

$$(\llbracket \pi \rrbracket s) \Delta (\mathcal{D}^*[v])$$

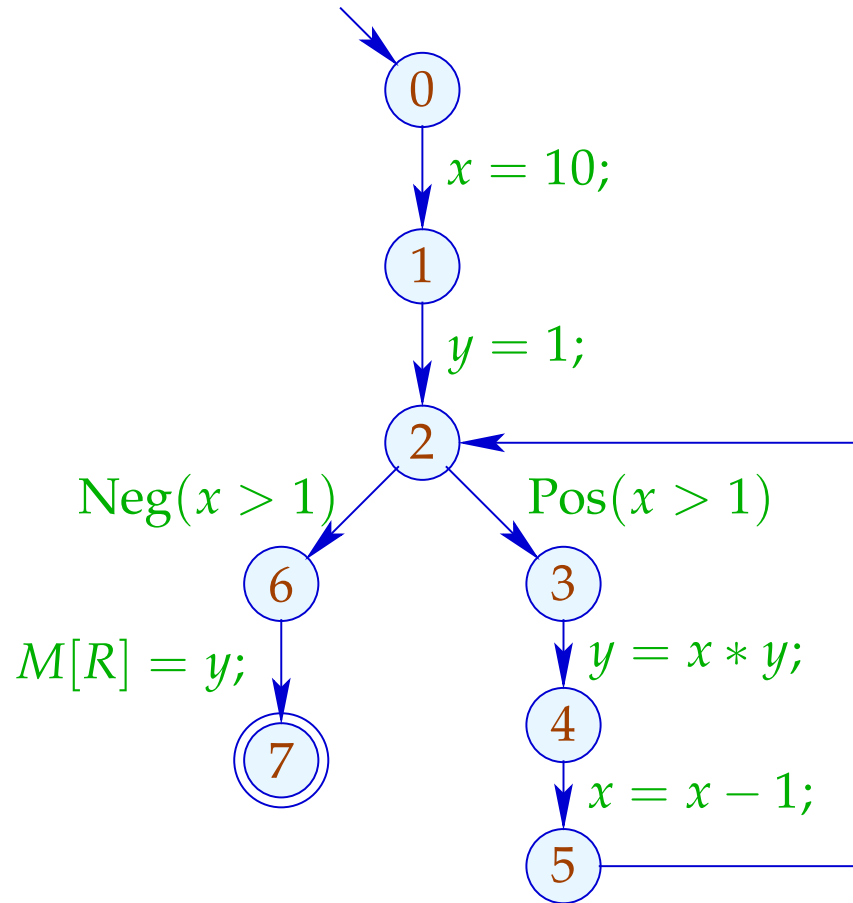
Zur Approximation des MOP benutzen wir unser Constraint-System :-))

Beispiel:



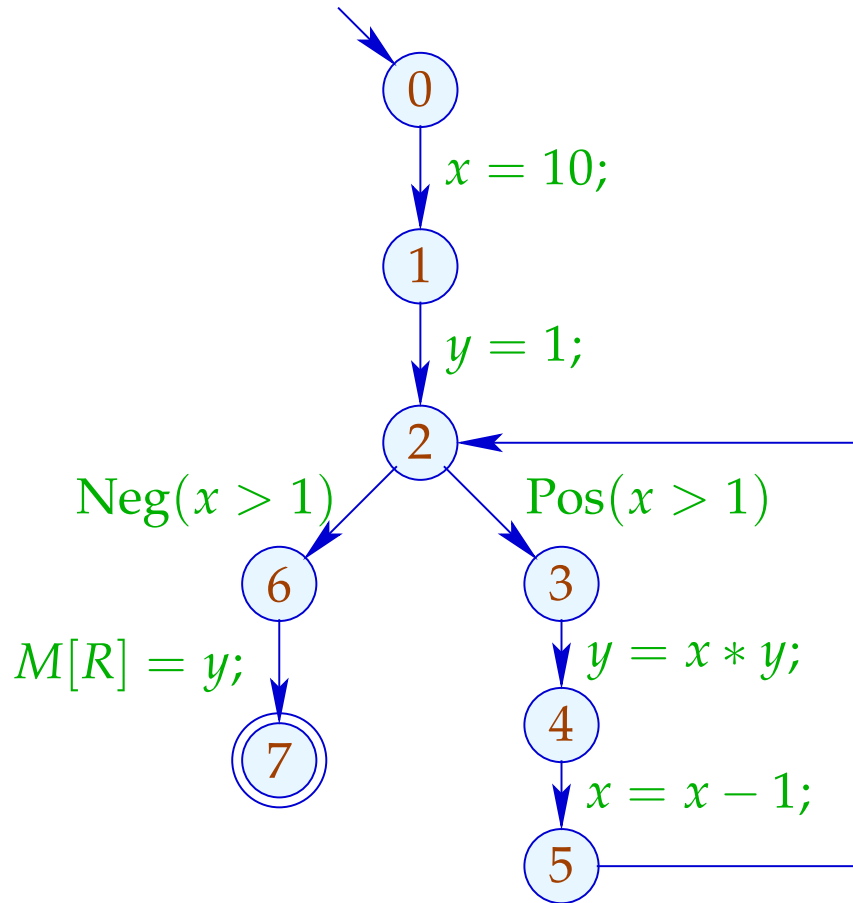


# Beispiel:



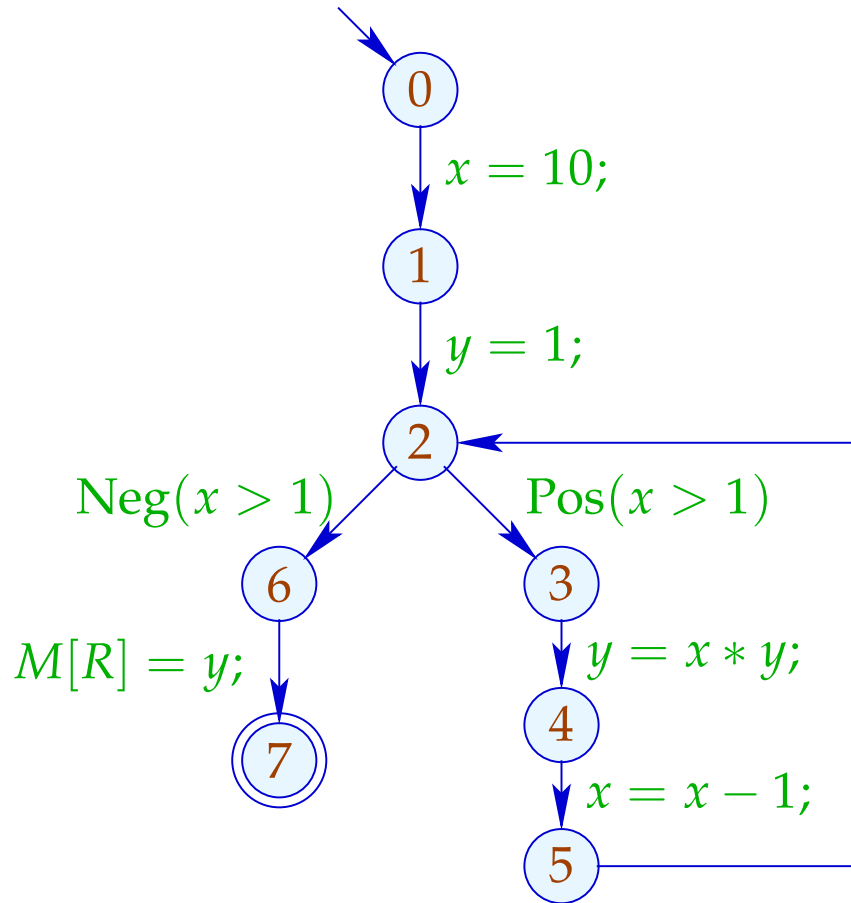
	1	
	<i>x</i>	<i>y</i>
0	⊤	⊤
1	10	⊤
2	10	1
3	10	1
4	10	10
5	9	10
6	⊥	
7	⊥	

# Beispiel:



	1		2	
	$x$	$y$	$x$	$y$
0	⊤	⊤	⊤	⊤
1	10	⊤	10	⊤
2	10	1	⊤	⊤
3	10	1	⊤	⊤
4	10	10	⊤	⊤
5	9	10	⊤	⊤
6	⊥		⊤	⊤
7	⊥		⊤	⊤

# Beispiel:



	1		2		3	
	$x$	$y$	$x$	$y$	$x$	$y$
0	⊤	⊤	⊤	⊤		
1	10	⊤	10	⊤		
2	10	1	⊤	⊤		
3	10	1	⊤	⊤		
4	10	10	⊤	⊤	dito	
5	9	10	⊤	⊤		
6	⊥		⊤	⊤		
7	⊥		⊤	⊤		

## Fazit:

Obwohl wir mit konkreten Zahlen rechnen, kriegen wir nicht **alles** raus :-)

Dafür terminiert die Fixpunkt-Iteration garantiert:

Für  $n$  Programmpunkte und  $m$  Variablen benötigen wir maximal:  $n \cdot (m + 1)$  Runden :-)

## Achtung:

Die Kanten-Effekte sind **nicht distributiv !!!**

Gegenbeispiel:  $f = \llbracket x = x + y; \rrbracket^\#$

Sei  $D_1 = \{x \mapsto 2, y \mapsto 3\}$

$$D_2 = \{x \mapsto 3, y \mapsto 2\}$$

Dann  $f D_1 \sqcup f D_2 = \{x \mapsto 5, y \mapsto 3\} \sqcup \{x \mapsto 5, y \mapsto 2\}$

$$= \{x \mapsto 5, y \mapsto \top\}$$

$$\neq \{x \mapsto \top, y \mapsto \top\}$$

$$= f \{x \mapsto \top, y \mapsto \top\}$$

$$= f (D_1 \sqcup D_2)$$

:-((

Wir schließen:

Die kleinste Lösung  $\mathcal{D}$  des Constraint-Systems liefert i.a. nur eine **obere Approximation** des MOP, d.h.:

$$\mathcal{D}^*[v] \sqsubseteq \mathcal{D}[v]$$

## Wir schließen:

Die kleinste Lösung  $\mathcal{D}$  des Constraint-Systems liefert i.a. nur eine **obere Approximation** des MOP, d.h.:

$$\mathcal{D}^*[v] \sqsubseteq \mathcal{D}[v]$$

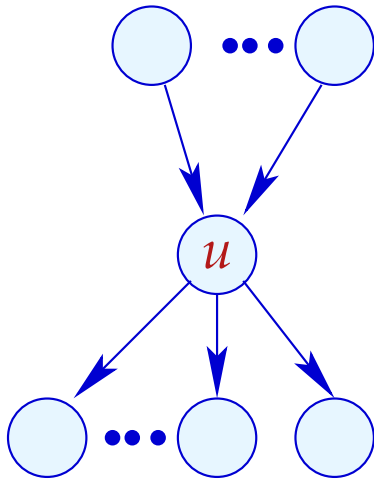
Als obere Approximation **beschreibt**  $\mathcal{D}[v]$  trotzdem das Ergebnis jeder Berechnung  $\pi$ , die in  $v$  endet:

$$(\llbracket \pi \rrbracket (\rho, \mu)) \Delta (\mathcal{D}[v])$$

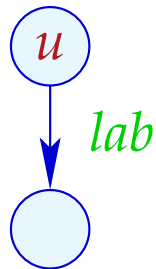
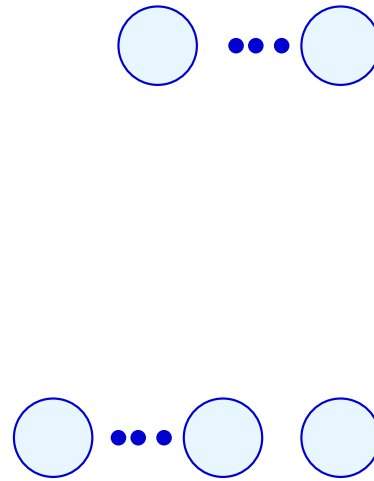
wann immer  $\llbracket \pi \rrbracket (\rho, \mu)$  definiert ist **;-))**

# Transformation 5:

## Beseitigung von totem Code



$$\mathcal{D}[u] = \perp$$

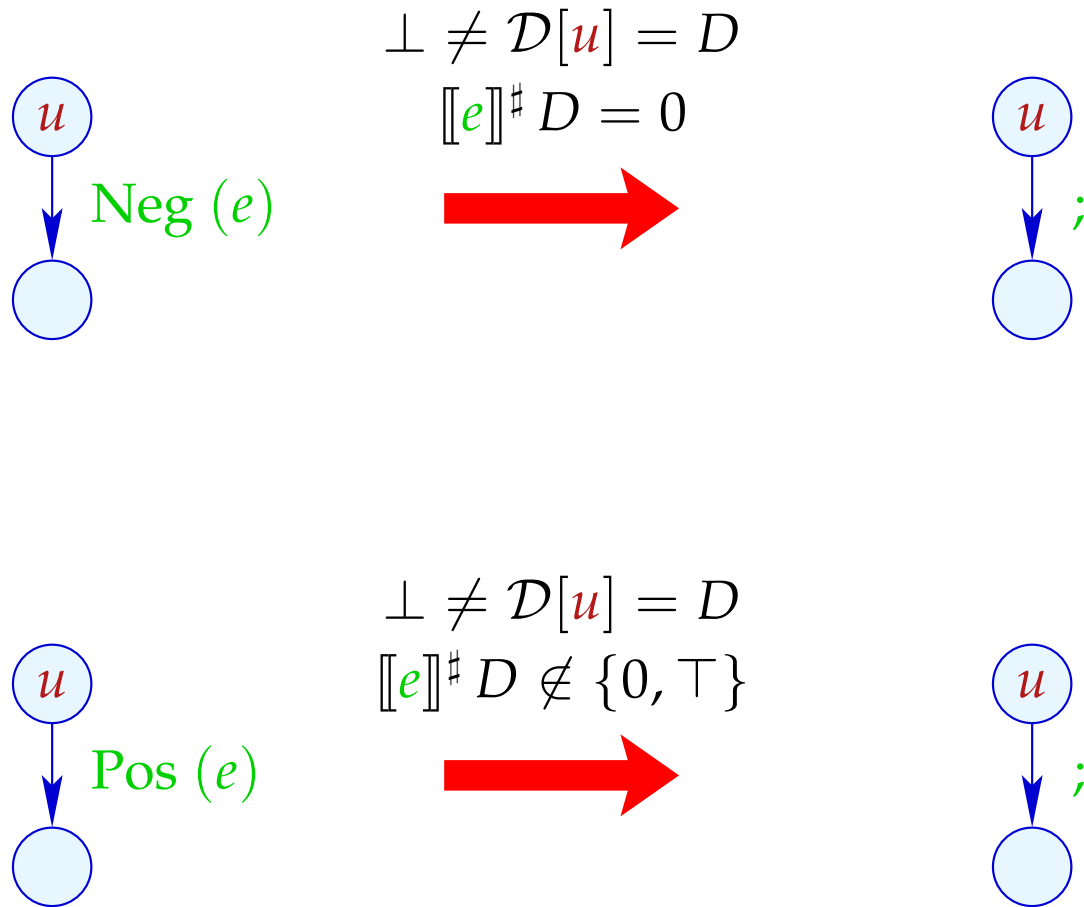


$$[[lab]]^\#(\mathcal{D}[u]) = \perp$$

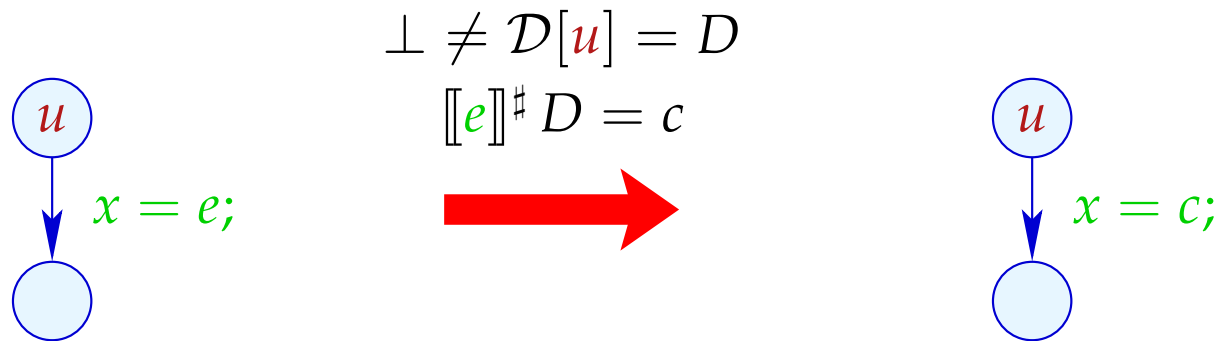




# Transformation 5 (Forts.): Beseitigung von totem Code



# Transformation 5 (Forts.): Vereinfachte Zuweisungen



## Erweiterungen:

- Statt ganzer rechter Seiten kann man auch Teilausdrücke vereinfachen:

$$x + (3 * y) \xrightarrow{\{x \mapsto \top, y \mapsto 5\}} x + 15$$

... und weitere Vereinfachungsregeln anwenden, etwa:

$$x * 0 \implies 0$$

$$x * 1 \implies x$$

$$x + 0 \implies x$$

$$x - 0 \implies x$$

...

- Bisher haben wir die Information von **Bedingungen** nicht optimal ausgenutzt:

```

if (x == 7)
    y = x + 3;

```

Selbst wenn wir den Wert von  $x$  vor der if-Abfrage nicht kennen, wissen wir doch, dass **bei Betreten** des then-Teils  $x$  stets den Wert 7 hat :-)

Wir könnten darum definieren:

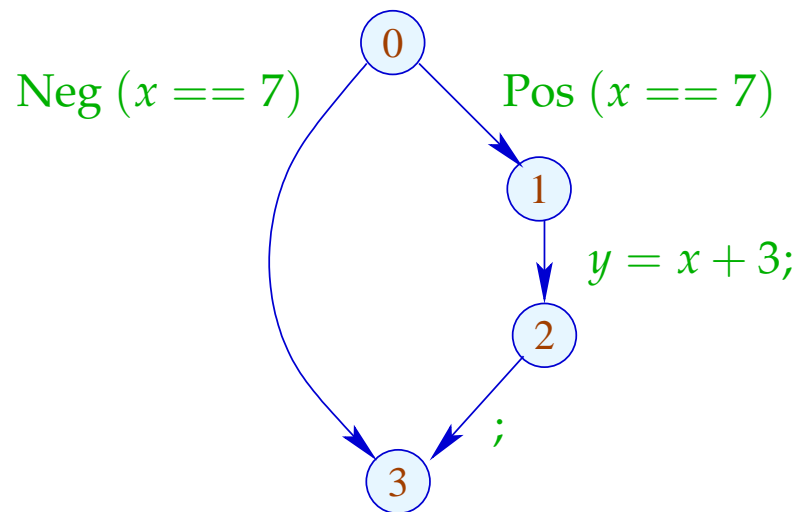
$$\llbracket \text{Pos}(x == e) \rrbracket^\# D = \begin{cases} D & \text{falls } \llbracket x == e \rrbracket^\# D = 1 \\ \perp & \text{falls } \llbracket x == e \rrbracket^\# D = 0 \\ D_1 & \text{sonst} \end{cases}$$

wobei

$$D_1 = D \oplus \{x \mapsto (D \ x \sqcap \llbracket e \rrbracket^\# D)\}$$

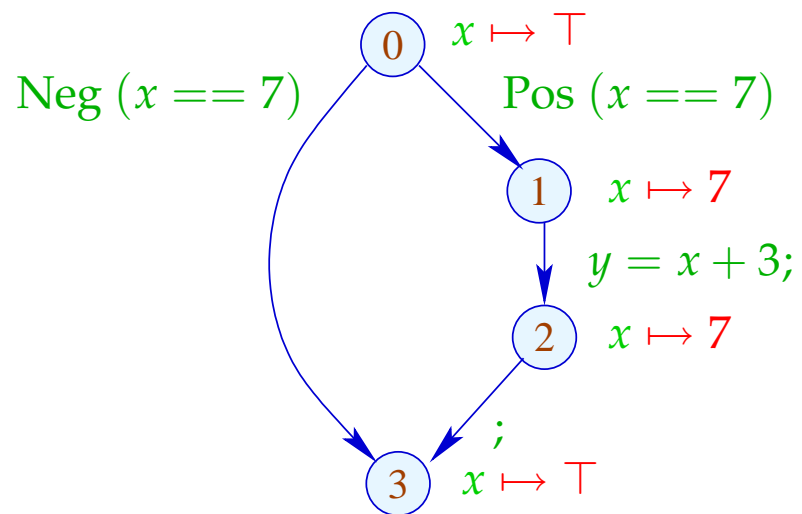
Analog sieht der Kanteneffekt für  $\text{Neg}(x \neq e)$  aus :-)

Unser Beispiel:



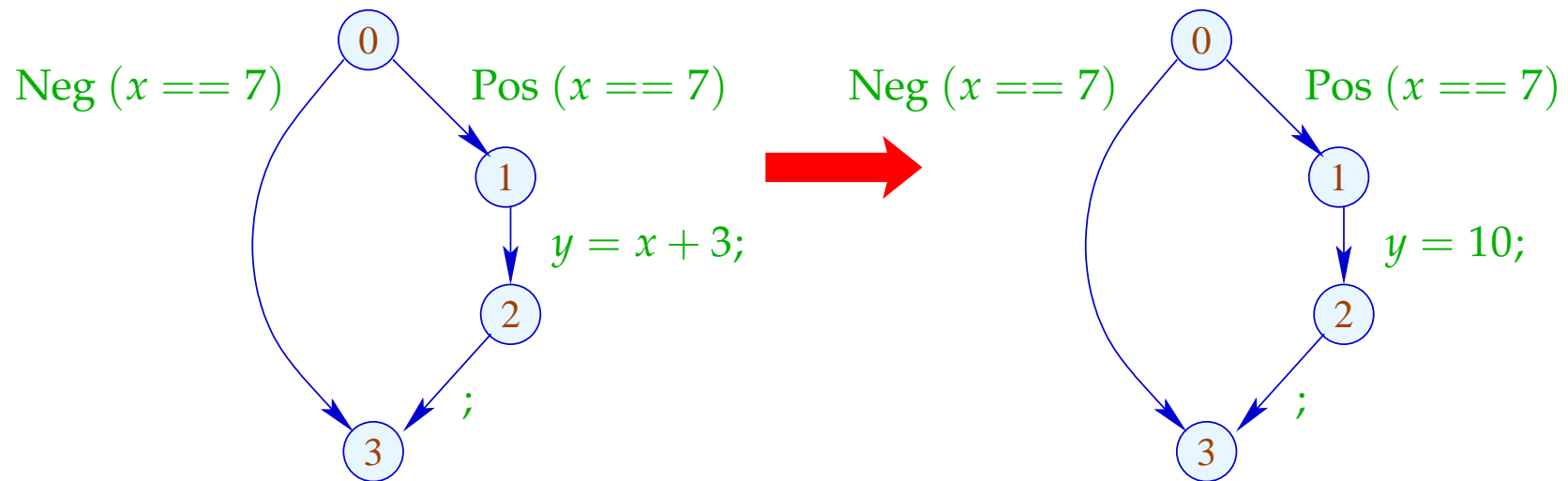
Analog sieht der Kanteneffekt für  $\text{Neg}(x \neq e)$  aus :-)

Unser Beispiel:



Analog sieht der Kanteneffekt für  $\text{Neg}(x \neq e)$  aus :-)

Unser Beispiel:



## 1.5 Intervall-Analyse

### Beobachtung:

- Programmiererinnen benutzen oft globale Konstanten, um Debug-Code ein oder aus zu schalten



Konstantenpropagation ist hilfreich :-)

- Im allgemeinen wird aber der Wert von Variablen nicht bekannt sein — möglicherweise aber ein **Intervall !!!**



## Beispiel:

```
for ( $i = 0; i < 42; i++$ )  
    if ( $0 \leq i \wedge i < 42$ ) {  
         $A_1 = A + i;$   
         $M[A_1] = i;$   
    }  
// A Anfangsadresse eines Felds  
// if ist Array-Bound-Check
```

Offenbar ist die innere Abfrage überflüssig :-)

## Idee 1:

Bestimme für jede Variable  $x$  ein (möglichst kleines :- ) Intervall für die möglichen Werte:

$$\mathbb{I} = \{[l, u] \mid l \in \mathbb{Z} \cup \{-\infty\}, u \in \mathbb{Z} \cup \{+\infty\}, l \leq u\}$$

## Partielle Ordnung:

$$[l_1, u_1] \sqsubseteq [l_2, u_2] \quad \text{gdw.} \quad l_2 \leq l_1 \wedge u_1 \leq u_2$$

