

Ein Pfad  $\pi = k_1 k_2 \dots k_m$  ist eine **Berechnung** für den Zustand  $s$  falls:

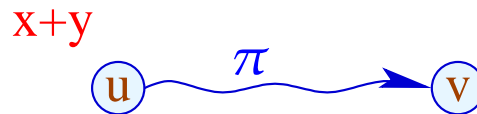
$$s \in \text{def} (\llbracket k_m \rrbracket \circ \dots \circ \llbracket k_1 \rrbracket)$$

Das **Ergebnis** der Berechnung ist:

$$\llbracket \pi \rrbracket s = (\llbracket k_m \rrbracket \circ \dots \circ \llbracket k_1 \rrbracket) s$$

## Anwendung:

Nehmen wir an, wir hätten am Punkt  $u$  den Wert von  $x + y$  berechnet:



Wir führen eine Berechnung entlang des Pfades  $\pi$  aus und erreichen  $v$ , wo wir erneut  $x + y$  berechnen sollen ...

Idee:

Wenn  $x$  und  $y$  in  $\pi$  nicht verändert werden, dann muss  $x + y$  in  $v$  den gleichen Wert liefern wie in  $u$  :-)

Diese Eigenschaft können wir an jeder Kante in  $\pi$  überprüfen :-}

## Idee:

Wenn  $x$  und  $y$  in  $\pi$  nicht verändert werden, dann muss  $x + y$  in  $v$  den gleichen Wert liefern wie in  $u$  :-)

Diese Eigenschaft können wir an jeder Kante in  $\pi$  überprüfen :-}

## Allgemeiner:

Nehmen wir an, in  $u$  hätten wir die Werte der Ausdrücke aus  $A = \{e_1, \dots, e_r\}$  zur Verfügung.

## Idee:

Wenn  $x$  und  $y$  in  $\pi$  nicht verändert werden, dann muss  $x + y$  in  $v$  den gleichen Wert liefern wie in  $u$  :-)

Diese Eigenschaft können wir an jeder Kante in  $\pi$  überprüfen :-}

## Allgemeiner:

Nehmen wir an, in  $u$  hätten wir die Werte der Ausdrücke aus  $A = \{e_1, \dots, e_r\}$  zur Verfügung.

Jede Kante  $k$  transformiert diese Menge in eine Menge  $[[k]]^\# A$  von Ausdrücken, die nach Ausführung von  $k$  verfügbar sind ...

... die wir zur Ermittlung des **Effekts** eines Pfads  $\pi = k_1 \dots k_r$  zusammen setzen können:

$$[[\pi]]^\# = [[k_r]]^\# \circ \dots \circ [[k_1]]^\#$$

... die wir zur Ermittlung des **Effekts** eines Pfads  $\pi = k_1 \dots k_r$  zusammen setzen können:

$$\llbracket \pi \rrbracket^\# = \llbracket k_r \rrbracket^\# \circ \dots \circ \llbracket k_1 \rrbracket^\#$$

Der Effekt  $\llbracket k \rrbracket^\#$  einer Kante  $k = (u, \text{lab}, v)$  hängt nur vom Label *lab* ab, d.h.  $\llbracket k \rrbracket^\# = \llbracket \text{lab} \rrbracket^\#$

... die wir zur Ermittlung des **Effekts** eines Pfads  $\pi = k_1 \dots k_r$  zusammensetzen können:

$$\llbracket \pi \rrbracket^\# = \llbracket k_r \rrbracket^\# \circ \dots \circ \llbracket k_1 \rrbracket^\#$$

Der Effekt  $\llbracket k \rrbracket^\#$  einer Kante  $k = (u, lab, v)$  hängt nur vom Label  $lab$  ab, d.h.  $\llbracket k \rrbracket^\# = \llbracket lab \rrbracket^\#$  wobei:

$$\llbracket ; \rrbracket^\# A = A$$

$$\llbracket Pos(e) \rrbracket^\# A = \llbracket Neg(e) \rrbracket^\# A = A \cup \{e\}$$

$$\llbracket R = e; \rrbracket^\# A = (A \cup \{e\}) \setminus Expr_R \quad \text{wobei}$$

$Expr_R$  alle Ausdrücke sind, die  $R$  enthalten

$$\llbracket R = M[e]; \rrbracket^\# A = (A \cup \{e\}) \setminus \text{Expr}_R$$

$$\llbracket M[e_1] = e_2; \rrbracket^\# A = A \cup \{e_1, e_2\}$$



$$\begin{aligned} \llbracket R = M[e]; \rrbracket^\# A &= (A \cup \{e\}) \setminus Expr_R \\ \llbracket M[e_1] = e_2; \rrbracket^\# A &= A \cup \{e_1, e_2\} \end{aligned}$$

Damit können wir **jeden Pfad** untersuchen :-)

In einem Programm kann es **mehrere Pfade** geben :-)

Bei jeder Eingabe kann ein anderer gewählt werden :-((

$$\begin{aligned} \llbracket R = M[e]; \rrbracket^\# A &= (A \cup \{e\}) \setminus \text{Expr}_R \\ \llbracket M[e_1] = e_2; \rrbracket^\# A &= A \cup \{e_1, e_2\} \end{aligned}$$

Damit können wir **jeden Pfad** untersuchen :-)

In einem Programm kann es **mehrere Pfade** geben :-)

Bei jeder Eingabe kann ein anderer gewählt werden :-((

⇒ Wir benötigen die Menge:

$$\mathcal{A}[v] = \bigcap \{ \llbracket \pi \rrbracket^\# \emptyset \mid \pi : \text{start} \rightarrow^* v \}$$

## Im Klartext:

- Wir betrachten **sämtliche** Pfade, die  $v$  erreichen.
- Für jeden Pfad  $\pi$  bestimmen wir die Menge der entlang  $\pi$  verfügbaren Ausdrücke.
- Vor Programm-Ausführung ist **nichts** verfügbar :-)
- Wir bilden den **Durchschnitt**  $\implies$  **sichere Information**

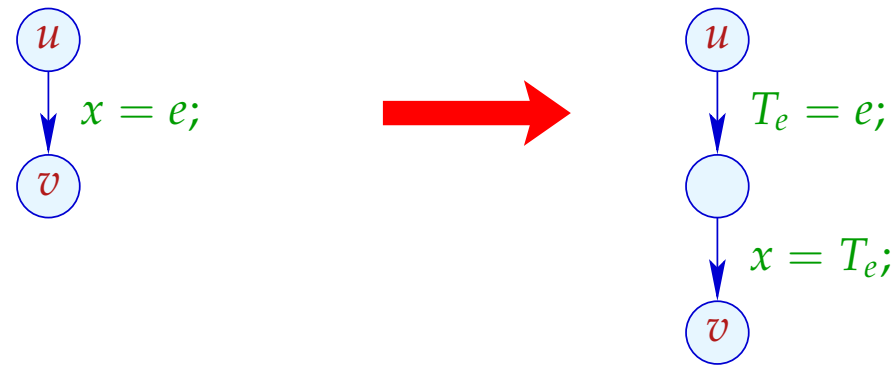
## Im Klartext:

- Wir betrachten **sämtliche** Pfade, die  $v$  erreichen.
- Für jeden Pfad  $\pi$  bestimmen wir die Menge der entlang  $\pi$  verfügbaren Ausdrücke.
- Vor Programm-Ausführung ist **nichts** verfügbar :-)
- Wir bilden den **Durchschnitt**  $\implies$  **sichere Information**

Wie nutzen wir diese Information aus ???

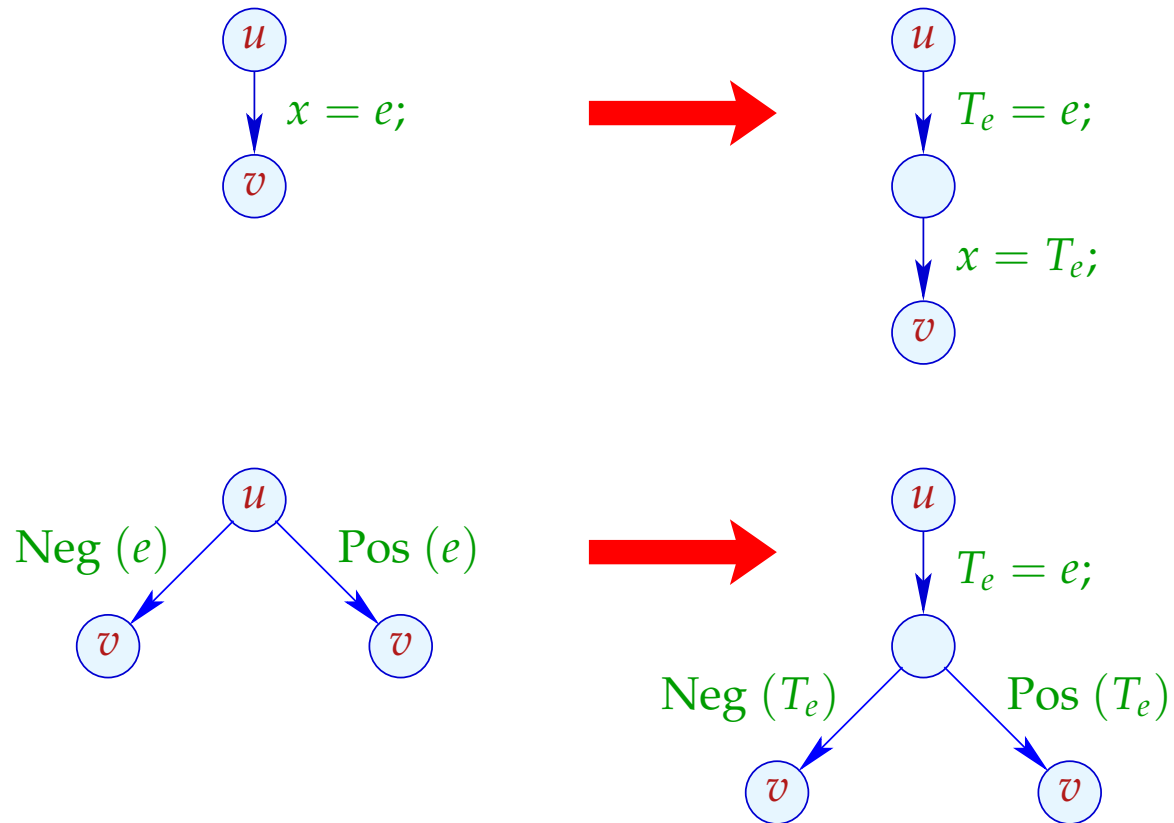
## Transformation 1.1:

Wir stellen neue Register  $T_e$  als Speicherplatz für die  $e$  bereit:



## Transformation 1.1:

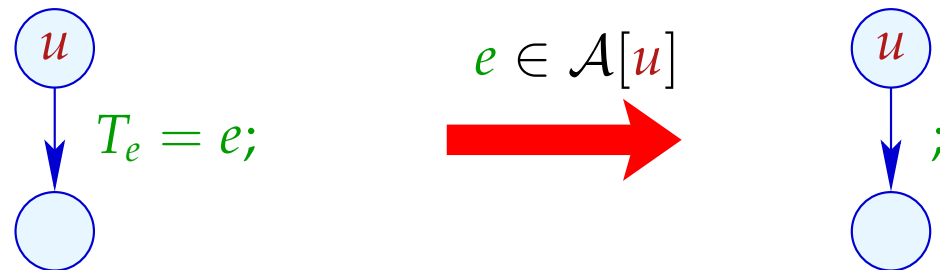
Wir stellen neue Register  $T_e$  als Speicherplatz für die  $e$  bereit:



... analog für  $R = M[e];$  und  $M[e_1] = e_2;$

## Transformation 1.2:

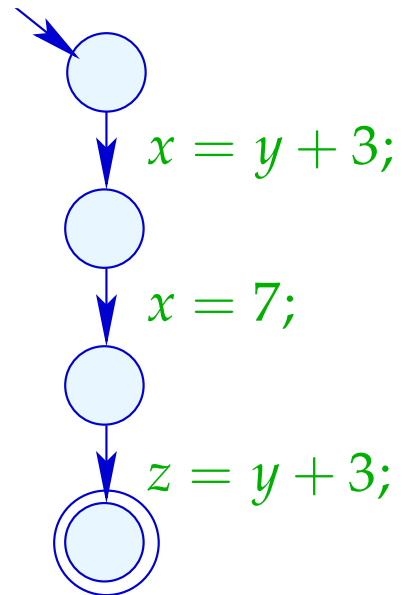
Falls  $e$  am Punkt  $u$  verfügbar ist, wird  $e$  nicht neu berechnet:



Wir ersetzen dann die Zuweisung durch  $Nop$  :-)

Beispiel:

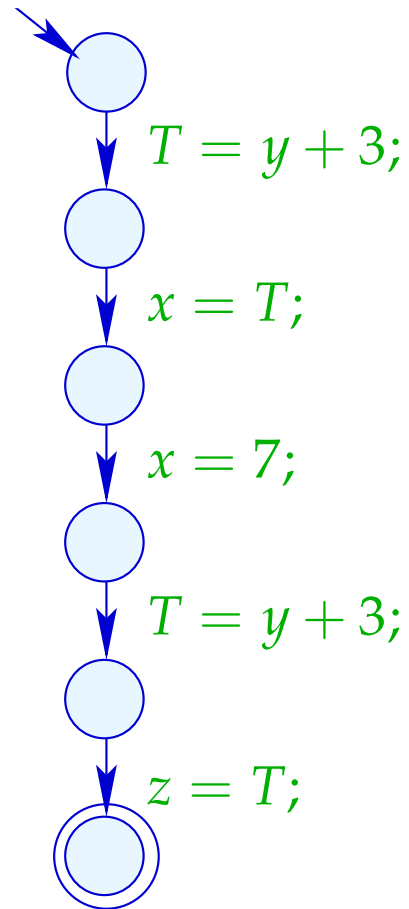
$x = y + 3;$   
 $x = 7;$   
 $z = y + 3;$





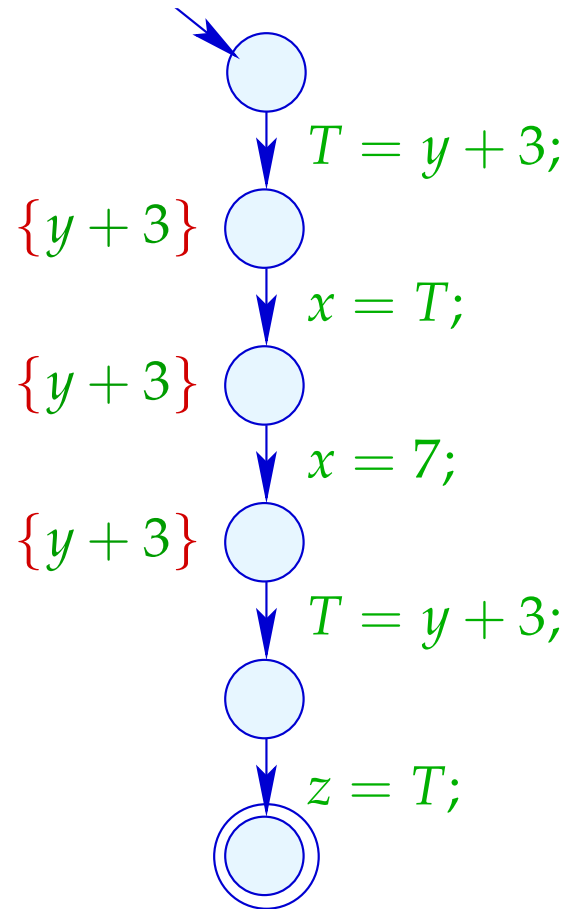
Beispiel:

$x = y + 3;$   
 $x = 7;$   
 $z = y + 3;$



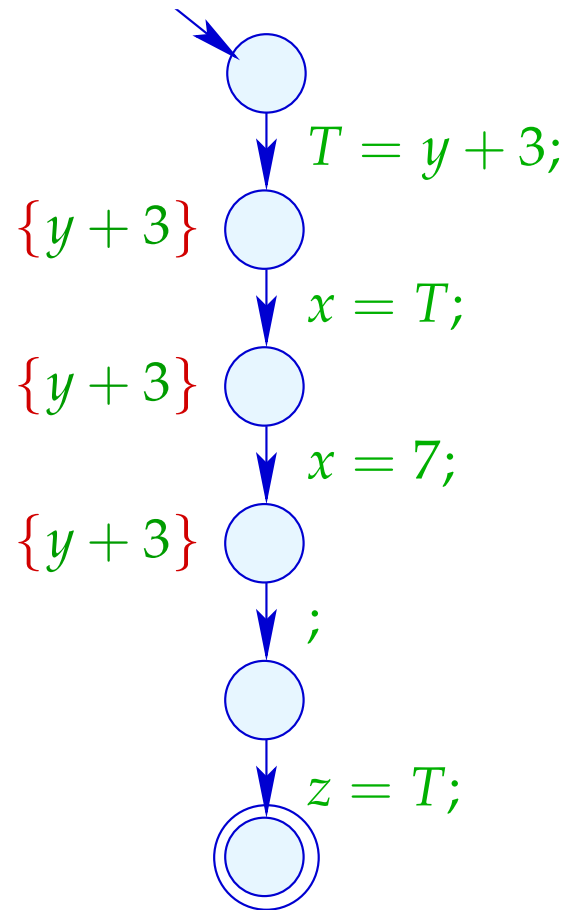
Beispiel:

$x = y + 3;$   
 $x = 7;$   
 $z = y + 3;$



Beispiel:

$x = y + 3;$   
 $x = 7;$   
 $z = y + 3;$



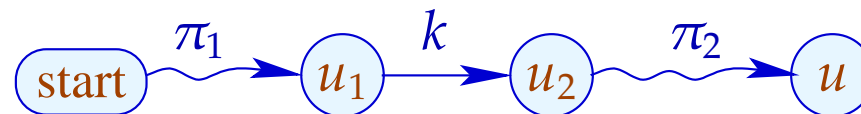
Korrektheit: (Idee)

Transformation 1.1 erhält offenbar die Bedeutung und  $\mathcal{A}[u]$  für alle Knoten  $u$  :-)

Sei  $\pi : start \rightarrow^* u$  der Pfad, den eine Berechnung nimmt.

Ist  $e \in \mathcal{A}[u]$ , dann auch  $e \in \llbracket \pi \rrbracket^\# \emptyset$ .

Dann muss es eine Zerlegung von  $\pi$  geben:



mit den folgenden Eigenschaften:

- Der Ausdruck  $e$  wird an der Kante  $k$  berechnet;
- Der Ausdruck  $e$  wird an keiner Kante in  $\pi_2$  aus der Menge der verfügbaren Ausdrücke entfernt, d.h. keine Variable von  $e$  erhält einen neuen Wert :-)

- Der Ausdruck  $e$  wird an der Kante  $k$  berechnet;
- Der Ausdruck  $e$  wird an keiner Kante in  $\pi_2$  aus der Menge der verfügbaren Ausdrücke entfernt, d.h. keine Variable von  $e$  erhält einen neuen Wert :-)



Wird  $u$  erreicht, enthält das Register  $T_e$  den Wert von  $e$  :-))

## Achtung:

Die Transformation 1.1 ist nur sinnvoll an Zuweisungen  $x = e$ ;, wobei:

- $x \notin \text{Vars}(e)$ ;
- $e \notin \text{Vars}$ ;
- sich die Berechnung von  $e$  lohnt :-}

## Achtung:

Die Transformation 1.1 ist nur sinnvoll an Zuweisungen  $x = e;$ , wobei:

- $x \notin \text{Vars}(e);$
- $e \notin \text{Vars};$
- sich die Berechnung von  $e$  lohnt  $\{-\}$

Bleibt die Preisfrage ...



## Preisfrage:

Wie berechnen wir  $\mathcal{A}[u]$  für jeden Programmpunkt  $u$  ??

## Preisfrage:

Wie berechnen wir  $\mathcal{A}[u]$  für jeden Programmpunkt  $u$  ??

## Idee:

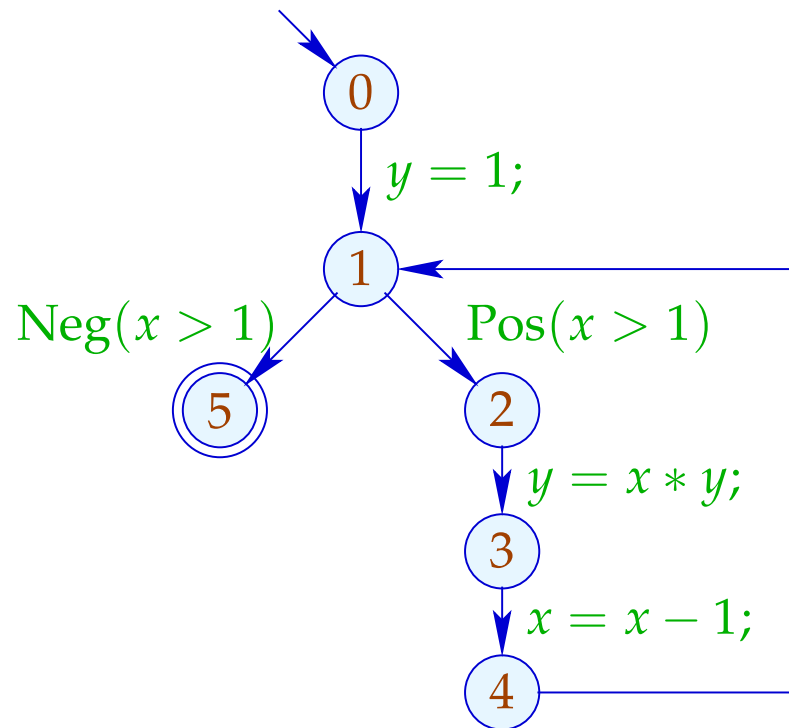
Wir stellen ein **Ungleichungssystem** auf, das alle Bedingungen an die Werte  $\mathcal{A}[u]$  sammelt:

$$\begin{aligned}\mathcal{A}[\textit{start}] &\subseteq \emptyset \\ \mathcal{A}[v] &\subseteq \llbracket k \rrbracket^\# (\mathcal{A}[u]) \quad k = (u, \_, v) \text{ Kante}\end{aligned}$$

## Gesucht:

- möglichst **große** Lösung (??)
- Algorithmus, der diese berechnet :-)

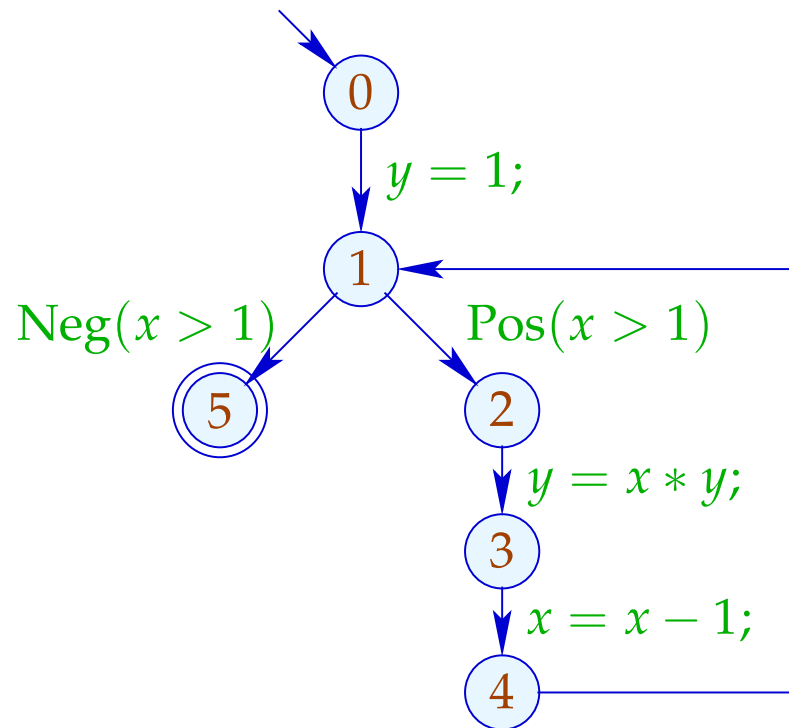
## Beispiel:



## Gesucht:

- möglichst **große** Lösung (??)
- Algorithmus, der diese berechnet :-)

## Beispiel:

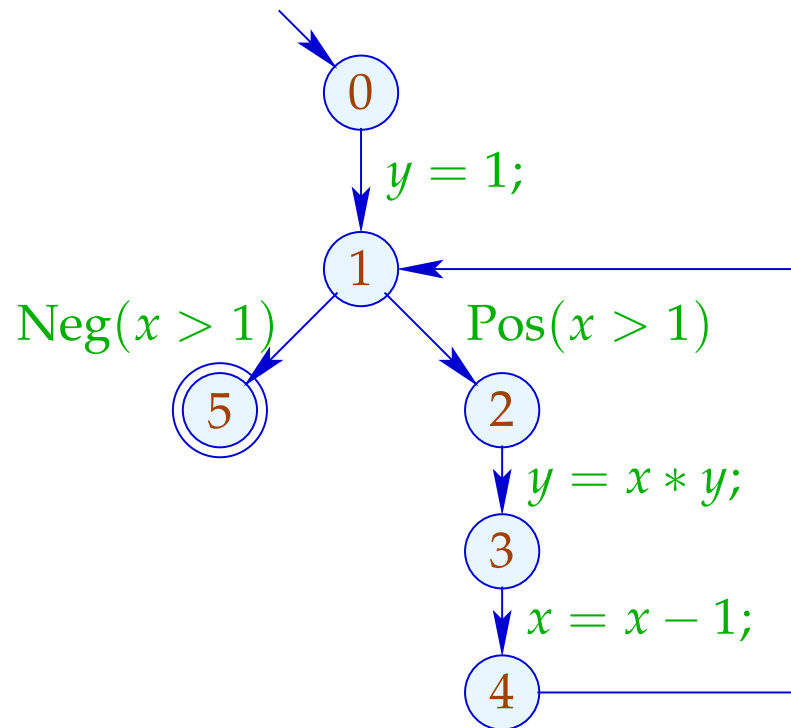


$$\mathcal{A}[0] \subseteq \emptyset$$

## Gesucht:

- möglichst **große** Lösung (??)
- Algorithmus, der diese berechnet :-)

## Beispiel:



$$\mathcal{A}[0] \subseteq \emptyset$$

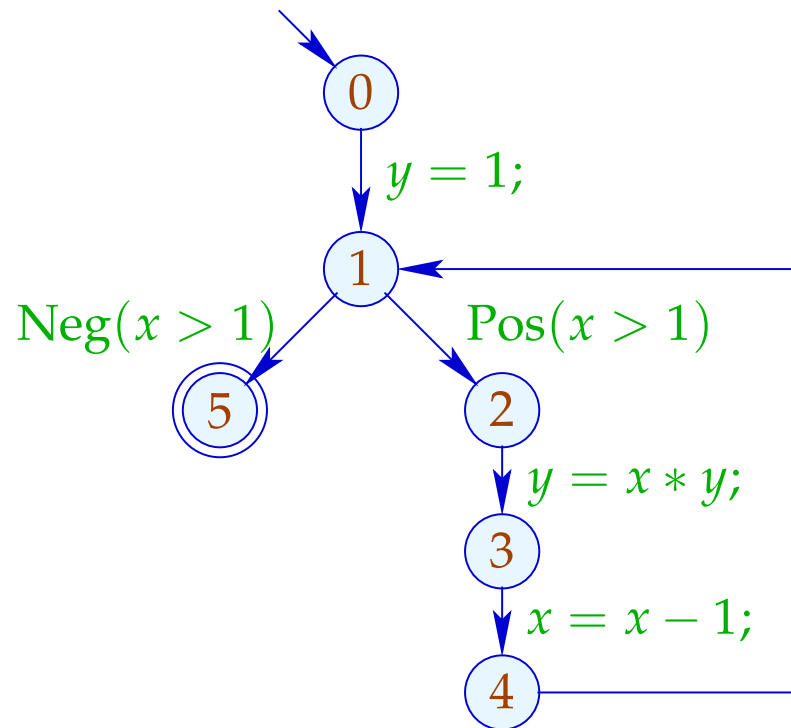
$$\mathcal{A}[1] \subseteq (\mathcal{A}[0] \cup \{1\}) \setminus \text{Expr}_y$$

$$\mathcal{A}[1] \subseteq \mathcal{A}[4]$$

## Gesucht:

- möglichst **große** Lösung (??)
- Algorithmus, der diese berechnet :-)

## Beispiel:

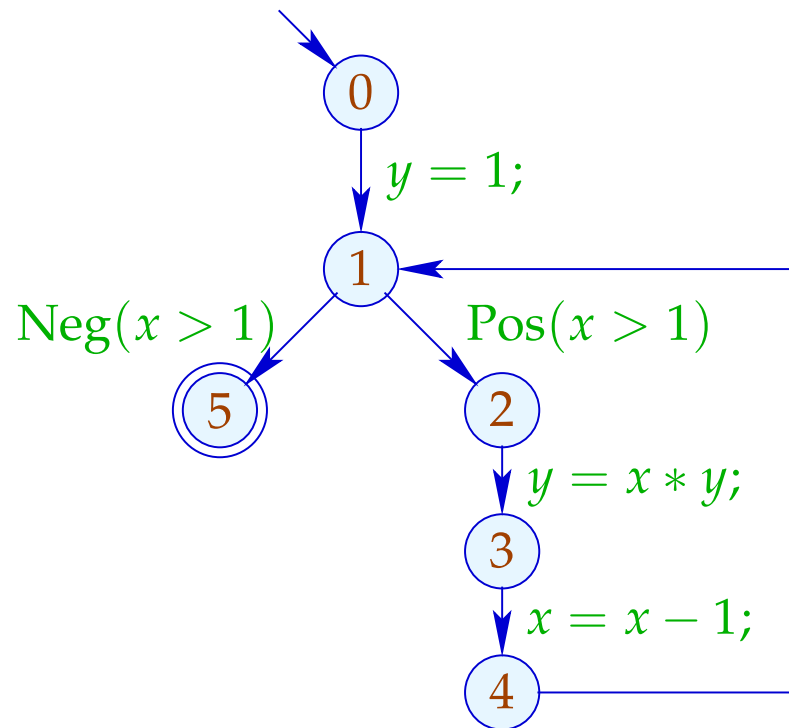


$$\begin{aligned}\mathcal{A}[0] &\subseteq \emptyset \\ \mathcal{A}[1] &\subseteq (\mathcal{A}[0] \cup \{1\}) \setminus \text{Expr}_y \\ \mathcal{A}[1] &\subseteq \mathcal{A}[4] \\ \mathcal{A}[2] &\subseteq \mathcal{A}[1] \cup \{x > 1\}\end{aligned}$$

## Gesucht:

- möglichst **große** Lösung (??)
- Algorithmus, der diese berechnet :-)

## Beispiel:



$$\mathcal{A}[0] \subseteq \emptyset$$

$$\mathcal{A}[1] \subseteq (\mathcal{A}[0] \cup \{1\}) \setminus \text{Expr}_y$$

$$\mathcal{A}[1] \subseteq \mathcal{A}[4]$$

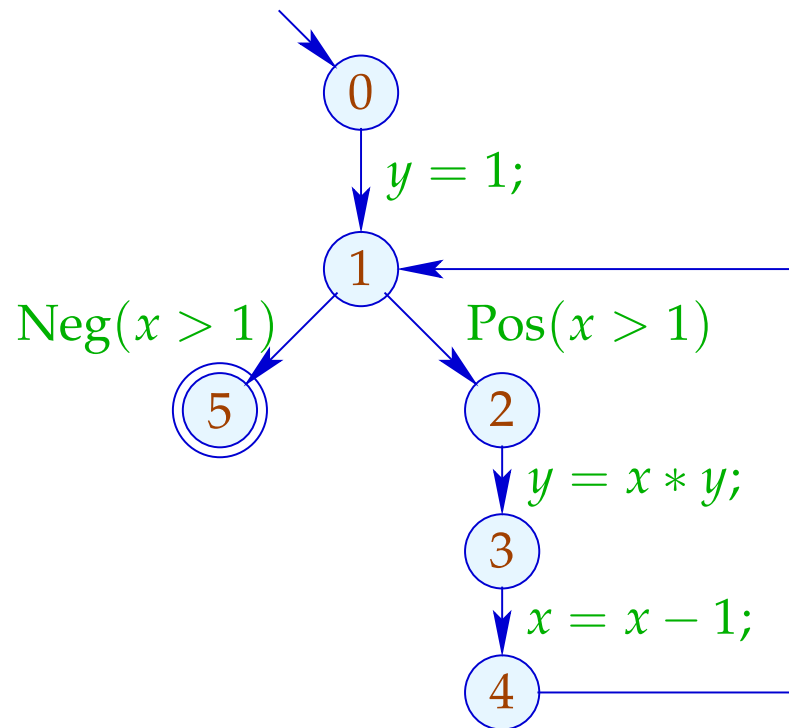
$$\mathcal{A}[2] \subseteq \mathcal{A}[1] \cup \{x > 1\}$$

$$\mathcal{A}[3] \subseteq (\mathcal{A}[2] \cup \{x * y\}) \setminus \text{Expr}_y$$

## Gesucht:

- möglichst **große** Lösung (??)
- Algorithmus, der diese berechnet :-)

## Beispiel:



$$\mathcal{A}[0] \subseteq \emptyset$$

$$\mathcal{A}[1] \subseteq (\mathcal{A}[0] \cup \{1\}) \setminus \text{Expr}_y$$

$$\mathcal{A}[1] \subseteq \mathcal{A}[4]$$

$$\mathcal{A}[2] \subseteq \mathcal{A}[1] \cup \{x > 1\}$$

$$\mathcal{A}[3] \subseteq (\mathcal{A}[2] \cup \{x * y\}) \setminus \text{Expr}_y$$

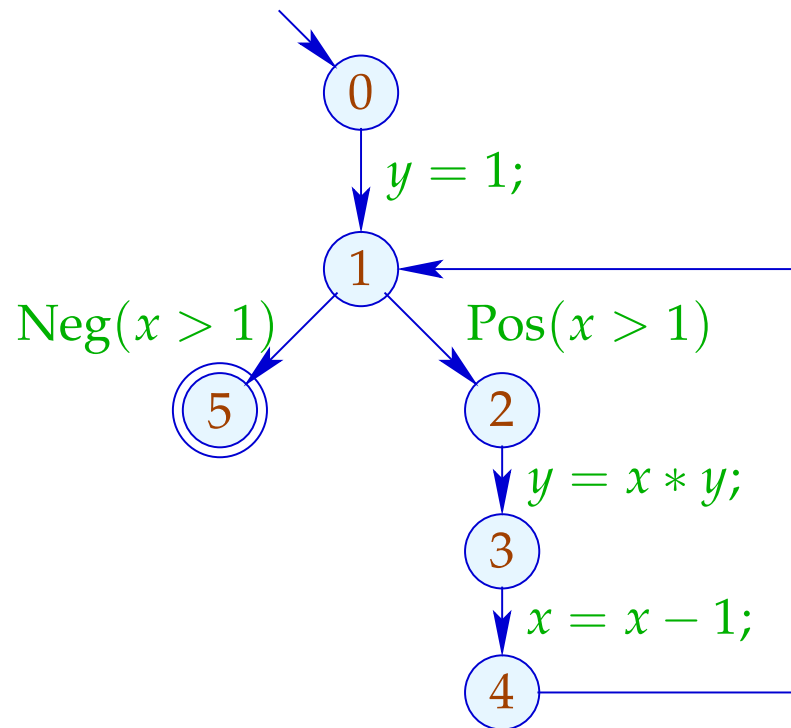
$$\mathcal{A}[4] \subseteq (\mathcal{A}[3] \cup \{x - 1\}) \setminus \text{Expr}_x$$



## Gesucht:

- möglichst **große** Lösung (??)
- Algorithmus, der diese berechnet :-)

## Beispiel:



$$\mathcal{A}[0] \subseteq \emptyset$$

$$\mathcal{A}[1] \subseteq (\mathcal{A}[0] \cup \{1\}) \setminus \text{Expr}_y$$

$$\mathcal{A}[1] \subseteq \mathcal{A}[4]$$

$$\mathcal{A}[2] \subseteq \mathcal{A}[1] \cup \{x > 1\}$$

$$\mathcal{A}[3] \subseteq (\mathcal{A}[2] \cup \{x * y\}) \setminus \text{Expr}_y$$

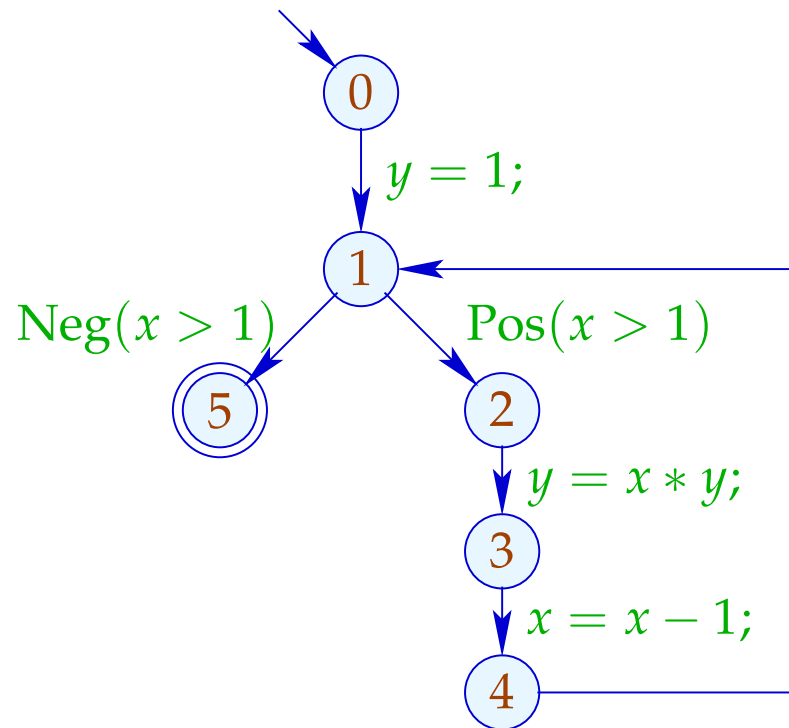
$$\mathcal{A}[4] \subseteq (\mathcal{A}[3] \cup \{x - 1\}) \setminus \text{Expr}_x$$

$$\mathcal{A}[5] \subseteq \mathcal{A}[1] \cup \{x > 1\}$$

## Gesucht:

- möglichst **große** Lösung (??)
- Algorithmus, der diese berechnet :-)

## Beispiel:



## Lösung:

$$\begin{aligned}\mathcal{A}[0] &= \emptyset \\ \mathcal{A}[1] &= \{1\} \\ \mathcal{A}[2] &= \{1, x > 1\} \\ \mathcal{A}[3] &= \{1, x > 1\} \\ \mathcal{A}[4] &= \{1\} \\ \mathcal{A}[5] &= \{1, x > 1\}\end{aligned}$$

## Beobachtung:

- Die möglichen Werte für  $\mathcal{A}[u]$  bilden einen **vollständigen Verband**:

$$\mathbb{D} = 2^{Expr} \quad \text{mit} \quad B_1 \sqsubseteq B_2 \quad \text{gdw.} \quad B_1 \supseteq B_2$$

## Beobachtung:

- Die möglichen Werte für  $\mathcal{A}[u]$  bilden einen **vollständigen Verband**:

$$\mathbb{D} = 2^{Expr} \quad \text{mit} \quad B_1 \sqsubseteq B_2 \quad \text{gdw.} \quad B_1 \supseteq B_2$$

- Die Funktionen  $\llbracket k \rrbracket^\# : \mathbb{D} \rightarrow \mathbb{D}$  sind **monoton**, d.h.

$$\llbracket k \rrbracket^\#(B_1) \sqsubseteq \llbracket k \rrbracket^\#(B_2) \quad \text{gdw.} \quad B_1 \sqsubseteq B_2$$

## Exkurs 2: Vollständige Verbände

Eine Menge  $\mathbb{D}$  mit einer Relation  $\sqsubseteq \subseteq \mathbb{D} \times \mathbb{D}$  ist eine **partielle Ordnung** falls für alle  $a, b, c \in \mathbb{D}$  gilt:

$$a \sqsubseteq a$$

*Reflexivität*

$$a \sqsubseteq b \wedge b \sqsubseteq a \implies a = b$$

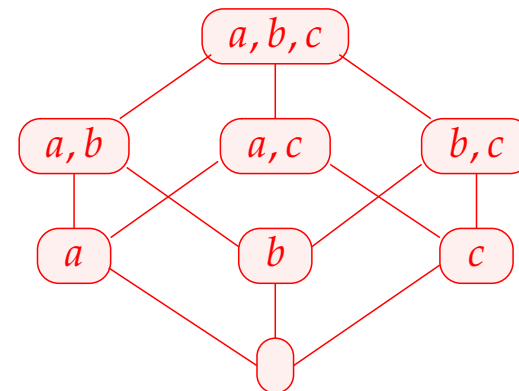
*Anti – Symmetrie*

$$a \sqsubseteq b \wedge b \sqsubseteq c \implies a \sqsubseteq c$$

*Transitivität*

### Beispiele:

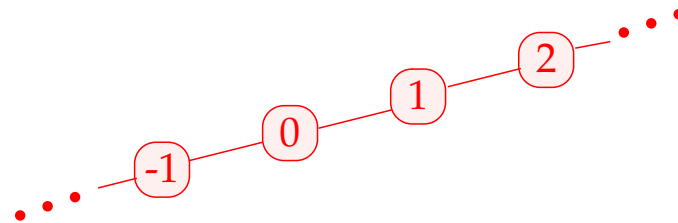
1.  $\mathbb{D} = 2^{\{a,b,c\}}$  mit der Relation " $\sqsubseteq$ ":



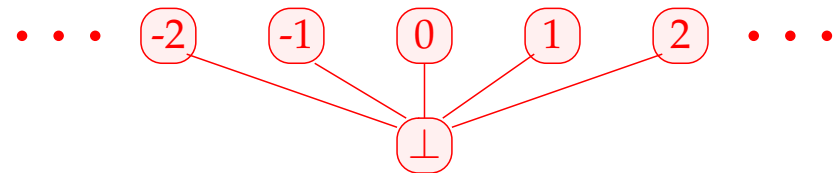
3.  $\mathbb{Z}$  mit der Relation “=” :



3.  $\mathbb{Z}$  mit der Relation “ $\leq$ ” :



4.  $\mathbb{Z}_{\perp} = \mathbb{Z} \cup \{\perp\}$  mit der Ordnung:



$d \in \mathbb{D}$  heißt **obere Schranke** für  $X \subseteq \mathbb{D}$  falls

$$x \leq d \quad \text{für alle } x \in X$$

$d \in \mathbb{D}$  heißt **obere Schranke** für  $X \subseteq \mathbb{D}$  falls

$$x \leq d \quad \text{für alle } x \in X$$

$d$  heißt **kleinste obere Schranke (lub)** falls

1.  $d$  eine obere Schranke ist und
2.  $d \leq y$  für jede obere Schranke  $y$  für  $X$ .



$d \in \mathbb{D}$  heißt **obere Schranke** für  $X \subseteq \mathbb{D}$  falls

$$x \leq d \quad \text{für alle } x \in X$$

$d$  heißt **kleinste obere Schranke (lub)** falls

1.  $d$  eine obere Schranke ist und
2.  $d \leq y$  für jede obere Schranke  $y$  für  $X$ .

**Achtung:**

- $\{0, 2, 4, \dots\} \subseteq \mathbb{Z}$  besitzt **keine** obere Schranke!
- $\{0, 2, 4\} \subseteq \mathbb{Z}$  besitzt die oberen Schranken **4, 5, 6, ...**

Ein **vollständiger Verband (cl)**  $\mathbb{D}$  ist eine partielle Ordnung, in der **jede Teilmenge**  $X \subseteq \mathbb{D}$  eine kleinste obere Schranke  $\bigsqcup X \in \mathbb{D}$  besitzt.

**Beachte:**

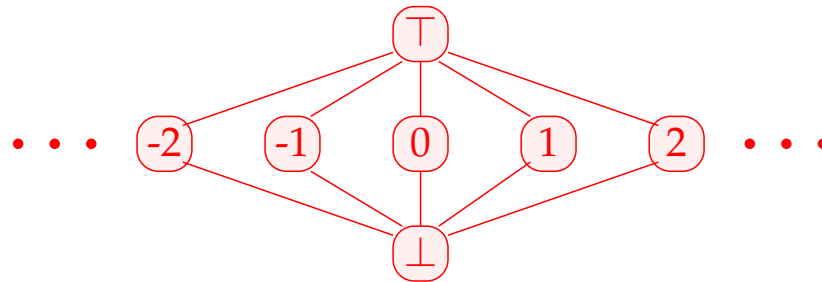
Jeder vollständige Verband besitzt

→ ein **kleinstes** Element  $\perp = \bigsqcup \emptyset \in \mathbb{D}$ ;

→ ein **größtes** Element  $\top = \bigsqcup \mathbb{D} \in \mathbb{D}$ .

## Beispiele:

1.  $\mathbb{D} = 2^{\{a,b,c\}}$  ist ein cl :-)
2.  $\mathbb{D} = \mathbb{Z}$  mit “=” ist keiner.
3.  $\mathbb{D} = \mathbb{Z}$  mit “ $\leq$ ” ebenfalls nicht.
4.  $\mathbb{D} = \mathbb{Z}_{\perp}$  auch nicht :-)
5. Mit einem zusätzlichen Symbol  $\top$  erhalten wir den **flachen** Verband  $\mathbb{Z}_{\perp}^{\top} = \mathbb{Z} \cup \{\perp, \top\}$  :



Es gilt:

**Satz:**

In jedem vollständigen Verband  $\mathbb{D}$  besitzt jede Teilmenge  $X \subseteq \mathbb{D}$  eine **größte untere Schranke**  $\bigwedge X$ .

Es gilt:

**Satz:**

In jedem vollständigen Verband  $\mathbb{D}$  besitzt jede Teilmenge  $X \subseteq \mathbb{D}$  eine **größte untere Schranke**  $\sqcap X$ .

**Beweis:**

**Konstruiere**  $U = \{u \in \mathbb{D} \mid \forall x \in X : u \sqsubseteq x\}$ .

// die Menge der unteren Schranken von  $X$  :-)

Es gilt:

**Satz:**

In jedem vollständigen Verband  $\mathbb{D}$  besitzt jede Teilmenge  $X \subseteq \mathbb{D}$  eine **größte untere Schranke**  $\sqcap X$ .

**Beweis:**

**Konstruiere**  $U = \{u \in \mathbb{D} \mid \forall x \in X : u \sqsubseteq x\}$ .

// die Menge der unteren Schranken von  $X$  :-)

**Setze:**  $g := \sqcup U$

**Behauptung:**  $g = \sqcap X$

(1)  $g$  ist eine **untere Schranke** von  $X$  :

Für  $x \in X$  gilt:

$$u \sqsubseteq x \text{ für alle } u \in U$$

$\implies x$  ist obere Schranke von  $U$

$\implies g \sqsubseteq x \quad :-)$

(1)  $g$  ist eine **untere Schranke** von  $X$  :

Für  $x \in X$  gilt:

$$u \sqsubseteq x \text{ für alle } u \in U$$

$$\implies x \text{ ist obere Schranke von } U$$

$$\implies g \sqsubseteq x \quad :-)$$

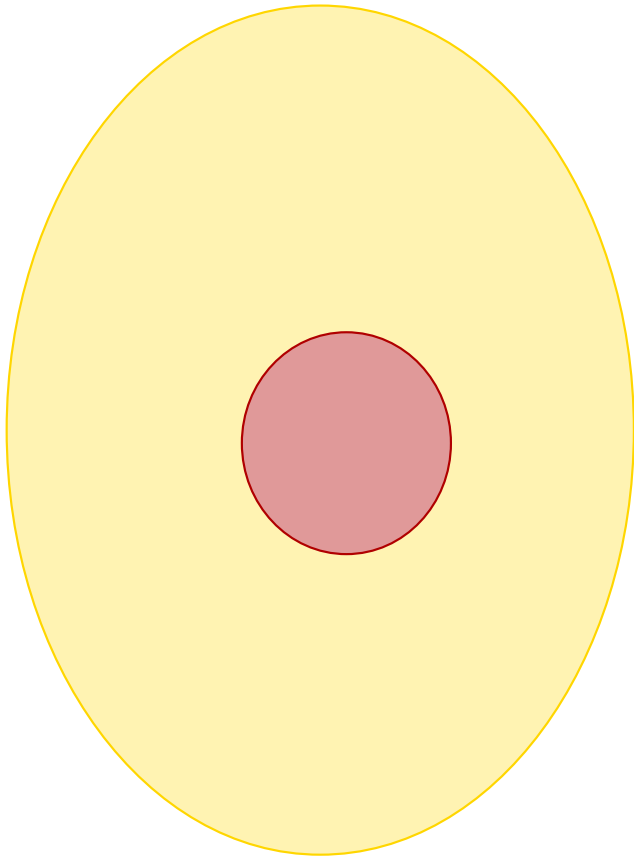
(2)  $g$  ist **größte untere Schranke** von  $X$  :

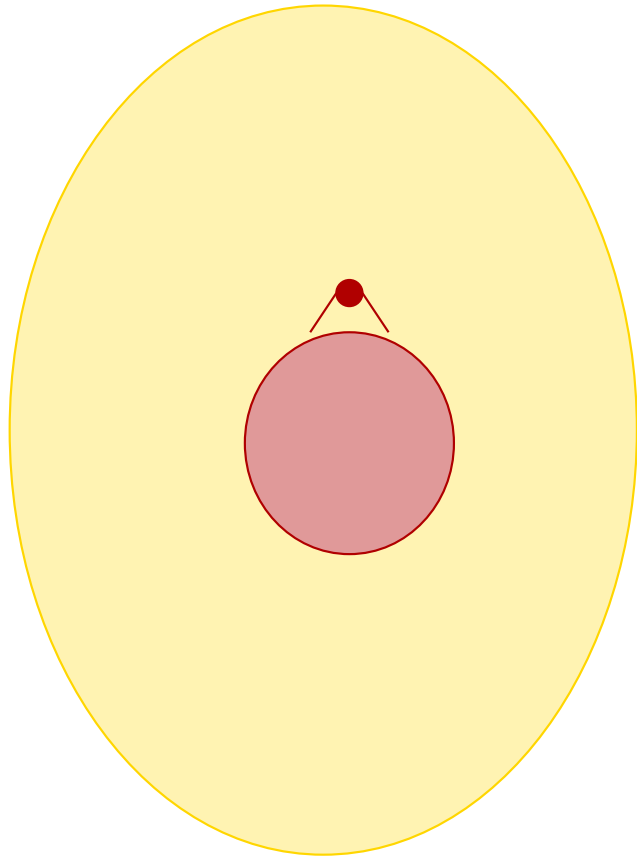
Für jede untere Schranke  $u$  von  $X$  gilt:

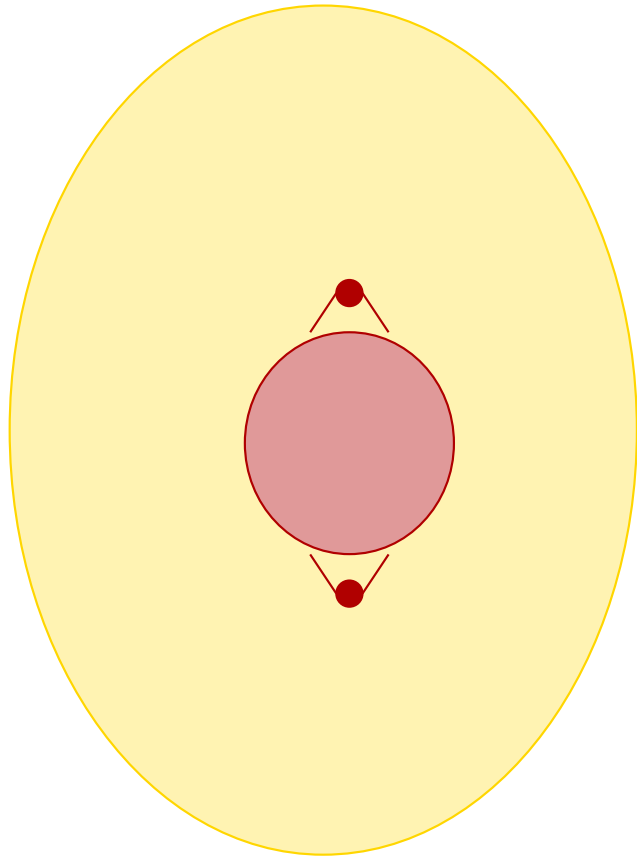
$$u \in U$$

$$\implies u \sqsubseteq g \quad :-))$$









Wir suchen **Lösungen** für Ungleichungssysteme der Form:

$$x_i \quad \supseteq \quad f_i(x_1, \dots, x_n) \quad (*)$$

Wir suchen **Lösungen** für Ungleichungssysteme der Form:

$$x_i \sqsupseteq f_i(x_1, \dots, x_n) \quad (*)$$

wobei:

$x_i$	Unbekannte	hier: $\mathcal{A}[u]$
$\mathbb{D}$	Werte	hier: $2^{Expr}$
$\sqsubseteq \subseteq \mathbb{D} \times \mathbb{D}$	Ordnungsrelation	hier: $\supseteq$
$f_i: \mathbb{D}^n \rightarrow \mathbb{D}$	Bedingung	hier: ...

Wir suchen **Lösungen** für Ungleichungssysteme der Form:

$$x_i \sqsupseteq f_i(x_1, \dots, x_n) \quad (*)$$

wobei:

$x_i$	Unbekannte	hier:	$\mathcal{A}[u]$
$\mathbb{D}$	Werte	hier:	$2^{Expr}$
$\sqsubseteq \subseteq \mathbb{D} \times \mathbb{D}$	Ordnungsrelation	hier:	$\supseteq$
$f_i: \mathbb{D}^n \rightarrow \mathbb{D}$	Bedingung	hier:	...

Ungleichung für  $\mathcal{A}[v]$ :

$$\mathcal{A}[v] \subseteq \bigcap \{ \llbracket k \rrbracket^\# (\mathcal{A}[u]) \mid k = (u, \_, v) \text{ Kante} \}$$

Wir suchen **Lösungen** für Ungleichungssysteme der Form:

$$x_i \sqsupseteq f_i(x_1, \dots, x_n) \quad (*)$$

wobei:

$x_i$	Unbekannte	hier:	$\mathcal{A}[u]$
$\mathbb{D}$	Werte	hier:	$2^{Expr}$
$\sqsubseteq \subseteq \mathbb{D} \times \mathbb{D}$	Ordnungsrelation	hier:	$\supseteq$
$f_i: \mathbb{D}^n \rightarrow \mathbb{D}$	Bedingung	hier:	...

Ungleichung für  $\mathcal{A}[v]$ :

$$\mathcal{A}[v] \subseteq \bigcap \{ \llbracket k \rrbracket^\# (\mathcal{A}[u]) \mid k = (u, \_, v) \text{ Kante} \}$$

**Denn:**

$$x \sqsupseteq d_1 \wedge \dots \wedge x \sqsupseteq d_k \quad \text{gdw.} \quad x \sqsupseteq \sqcup \{d_1, \dots, d_k\} \quad :-)$$

Eine Abbildung  $f : \mathbb{D}_1 \rightarrow \mathbb{D}_2$  heißt **monoton**, falls  
 $f(a) \sqsubseteq f(b)$  für alle  $a \sqsubseteq b$ .



Eine Abbildung  $f : \mathbb{D}_1 \rightarrow \mathbb{D}_2$  heißt **monoton**, falls  $f(a) \sqsubseteq f(b)$  für alle  $a \sqsubseteq b$ .

## Beispiele:

- (1)  $\mathbb{D}_1 = \mathbb{D}_2 = 2^U$  für eine Menge  $U$  und  $f(x) = (x \cap a) \cup b$ .  
Offensichtlich ist jedes solche  $f$  monoton :-)

Eine Abbildung  $f : \mathbb{D}_1 \rightarrow \mathbb{D}_2$  heißt **monoton**, falls  $f(a) \sqsubseteq f(b)$  für alle  $a \sqsubseteq b$ .

## Beispiele:

(1)  $\mathbb{D}_1 = \mathbb{D}_2 = 2^U$  für eine Menge  $U$  und  $f x = (x \cap a) \cup b$ .

Offensichtlich ist jedes solche  $f$  monoton :-)

(2)  $\mathbb{D}_1 = \mathbb{D}_2 = \mathbb{Z}$  (mit der Ordnung " $\leq$ "). Dann gilt:

- $\text{inc } x = x + 1$  ist monoton.
- $\text{dec } x = x - 1$  ist monoton.

Eine Abbildung  $f : \mathbb{D}_1 \rightarrow \mathbb{D}_2$  heißt **monoton**, falls  $f(a) \sqsubseteq f(b)$  für alle  $a \sqsubseteq b$ .

## Beispiele:

(1)  $\mathbb{D}_1 = \mathbb{D}_2 = 2^U$  für eine Menge  $U$  und  $f x = (x \cap a) \cup b$ .

Offensichtlich ist jedes solche  $f$  monoton :-)

(2)  $\mathbb{D}_1 = \mathbb{D}_2 = \mathbb{Z}$  (mit der Ordnung " $\leq$ "). Dann gilt:

- $\text{inc } x = x + 1$  ist monoton.
- $\text{dec } x = x - 1$  ist monoton.
- $\text{inv } x = -x$  ist **nicht monoton** :-)