

Idee:

Für jeden Ausdruck merken wir uns die Variablen, die gegenwärtig seinen Wert enthalten :-)

Wir benutzen: $\mathbb{V} = \textit{Expr} \rightarrow 2^{\textit{Vars}}$ und definieren:

$$\begin{aligned}\llbracket ; \rrbracket^\# V &= V \\ \llbracket \text{Pos}(c) \rrbracket^\# V &= \llbracket \text{Neg}(c) \rrbracket^\# V = V \\ \llbracket \text{Pos}(x) \rrbracket^\# V &= \llbracket \text{Neg}(x) \rrbracket^\# V = V \\ \llbracket \text{Pos}(e) \rrbracket^\# V e' &= \llbracket \text{Neg}(e) \rrbracket^\# V e' = \begin{cases} \emptyset & \text{falls } e' = e \\ V e' & \text{sonst} \end{cases}\end{aligned}$$

...

$$[\![x = c;]\!]^\# V e' = \begin{cases} (V c) \cup \{x\} & \text{falls } e' = c \\ (V e') \setminus \{x\} & \text{sonst} \end{cases}$$

$$[\![x = y;]\!]^\# V e = \begin{cases} (V e) \cup \{x\} & \text{falls } y \in V e \\ (V e) \setminus \{x\} & \text{sonst} \end{cases}$$

$$[\![x = e;]\!]^\# V e' = \begin{cases} \{x\} & \text{falls } e' = e \\ (V e') \setminus \{x\} & \text{sonst} \end{cases}$$

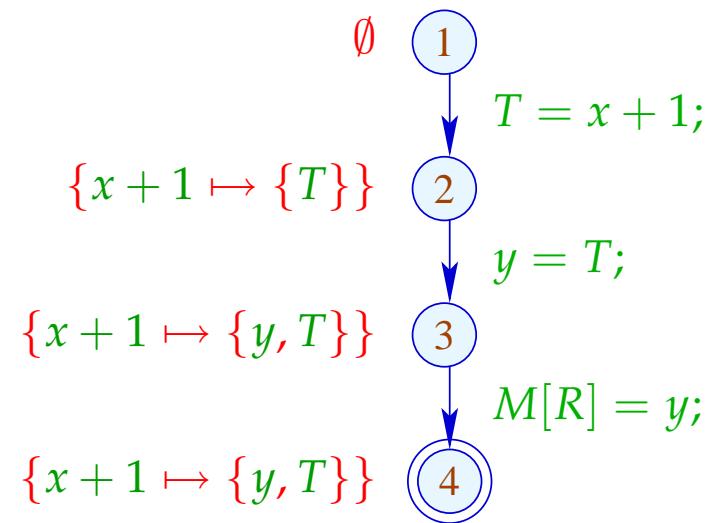
$$[\![x = M[c];]\!]^\# V e' = (V e') \setminus \{x\}$$

$$[\![x = M[y];]\!]^\# V e' = (V e') \setminus \{x\}$$

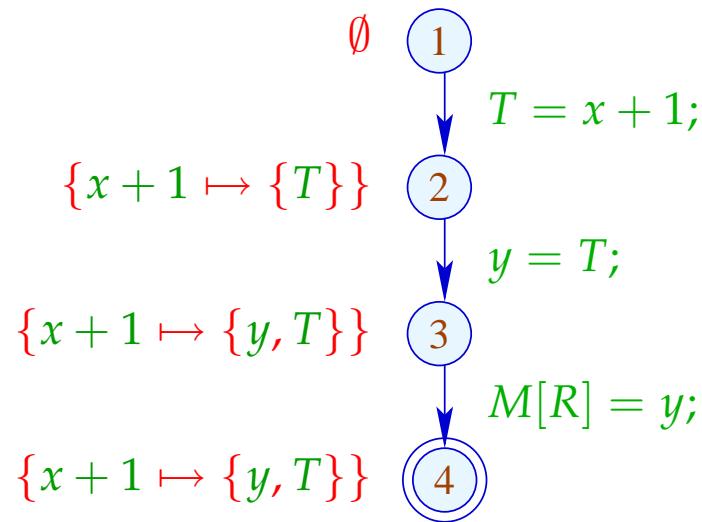
$$[\![x = M[e];]\!]^\# V e' = \begin{cases} \emptyset & \text{falls } e' = e \\ (V e') \setminus \{x\} & \text{sonst} \end{cases}$$

// analog für die verschiedenen Stores

Im Beispiel:



Im Beispiel:



- Wir propagieren die Information **vorwärts** :-)
An *start* haben wir $V_0 e = \emptyset$ für alle e
- $\sqsubseteq \subseteq \mathbb{V} \times \mathbb{V}$ definieren wir durch:
$$V_1 \sqsubseteq V_2 \text{ gdw. } V_1 e \supseteq V_2 e \text{ für alle } e$$

Beobachtung:

Die neuen Kanten-Effekte sind **distributiv**:

Dazu zeigen wir, dass die folgenden Funktionen distributiv sind:

$$(1) \quad f_1^x V e = (V e) \setminus \{x\}$$

$$(2) \quad f_2^{e,a} V = V \oplus \{e \mapsto a\}$$

$$(3) \quad f_3^{x,y} V e = (y \in V e) ? (V e \cup \{x\}) : ((V e) \setminus \{x\})$$

Offenbar gilt:

$$[x = e;]^\# = f_2^{e,\{x\}} \circ f_1^x$$

$$[x = y;]^\# = f_3^{x,y}$$

$$[x = M[R];]^\# = f_1^x$$

Distributivität ist unter **Komposition** abgeschlossen. Damit folgt die Behauptung :-))

(1) Für $f V e = (V e) \setminus \{x\}$ gilt:

$$\begin{aligned} f(V_1 \sqcup V_2) e &= ((V_1 \sqcup V_2) e) \setminus \{x\} \\ &= ((V_1 e) \cap (V_2 e)) \setminus \{x\} \\ &= ((V_1 e) \setminus \{x\}) \cap ((V_2 e) \setminus \{x\}) \\ &= (f V_1 e) \cap (f V_2 e) \\ &= (f V_1 \sqcup f V_2) e \quad :-) \end{aligned}$$

(2) Für $f V = V \oplus \{e \mapsto a\}$ gilt:

$$\begin{aligned}
 f(V_1 \sqcup V_2) e' &= ((V_1 \sqcup V_2) \oplus \{e \mapsto a\}) e' \\
 &= (V_1 \sqcup V_2) e' \\
 &= (f V_1 \sqcup f V_2) e' \quad \text{sofern } e \neq e'
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 f(V_1 \sqcup V_2) e &= ((V_1 \sqcup V_2) \oplus \{e \mapsto a\}) e \\
 &= a \\
 &= ((V_1 \oplus \{e \mapsto a\}) e) \cap ((V_2 \oplus \{e \mapsto a\}) e) \\
 &= (f V_1 \sqcup f V_2) e \quad :-)
 \end{aligned}$$

(3) Für $f V e = (\textcolor{blue}{y} \in V e) ? (V e \cup \{\textcolor{green}{x}\}) : ((V e) \setminus \{\textcolor{green}{x}\})$ gilt:

$$\begin{aligned}
f(V_1 \sqcup V_2) e &= (((V_1 \sqcup V_2) e) \setminus \{\textcolor{green}{x}\}) \cup (\textcolor{blue}{y} \in (V_1 \sqcup V_2) e) ? \{\textcolor{green}{x}\} : \emptyset \\
&= ((V_1 e \cap V_2 e) \setminus \{\textcolor{green}{x}\}) \cup (\textcolor{blue}{y} \in (V_1 e \cap V_2 e)) ? \{\textcolor{green}{x}\} : \emptyset \\
&= ((V_1 e \cap V_2 e) \setminus \{\textcolor{green}{x}\}) \cup \\
&\quad ((\textcolor{blue}{y} \in V_1 e) ? \{\textcolor{green}{x}\} : \emptyset) \cap ((\textcolor{blue}{y} \in V_2 e) ? \{\textcolor{green}{x}\} : \emptyset) \\
&= (((V_1 e) \setminus \{\textcolor{green}{x}\}) \cup (\textcolor{blue}{y} \in V_1 e) ? \{\textcolor{green}{x}\} : \emptyset) \cap \\
&\quad (((V_2 e) \setminus \{\textcolor{green}{x}\}) \cup (\textcolor{blue}{y} \in V_2 e) ? \{\textcolor{green}{x}\} : \emptyset) \\
&= (f V_1 \sqcup f V_2) e \quad :-)
\end{aligned}$$

Wir schließen:

- Lösen des Ungleichungssystems liefert die MOP-Lösung :-)
- Sei \mathcal{V} diese Lösung.

Gilt $x \in \mathcal{V}[u]$, enthält x an u den Wert von e — welchen wir in T_e abgespeichert haben

=====

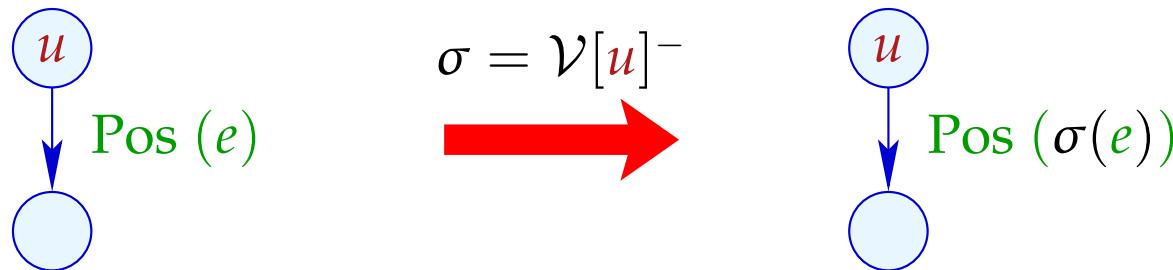
der Zugriff auf x kann durch Zugriff auf T_e ersetzt werden :-)

Für $V \in \mathbb{V}$ sei V^- die Variablen-Substitution mit:

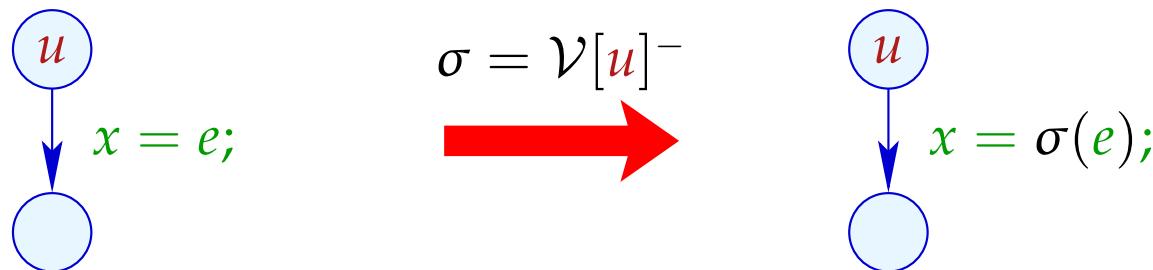
$$V^- x = \begin{cases} T_e & \text{falls } x \in V e \\ x & \text{sonst} \end{cases}$$

falls $V e \cap V e' = \emptyset$ für $e \neq e'$. Andernfalls: $V^- x = x$:-)

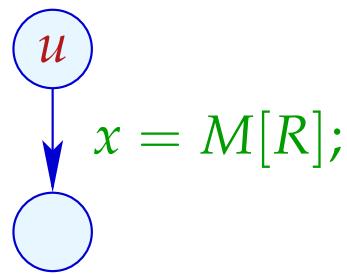
Transformation 3:



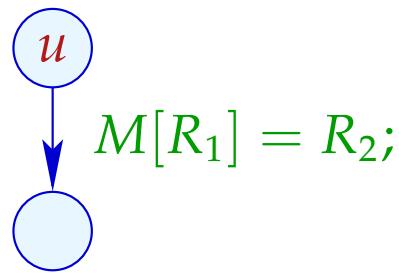
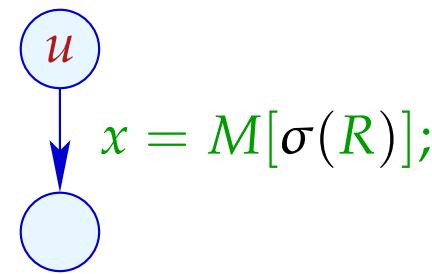
... analog für Kanten mit $\text{Neg}(e)$



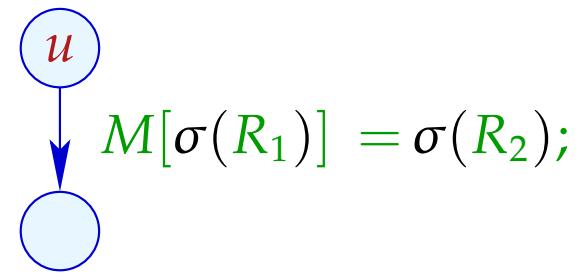
Transformation 3 (Forts.):



$$\sigma = \mathcal{V}[u]^- \quad \longrightarrow$$



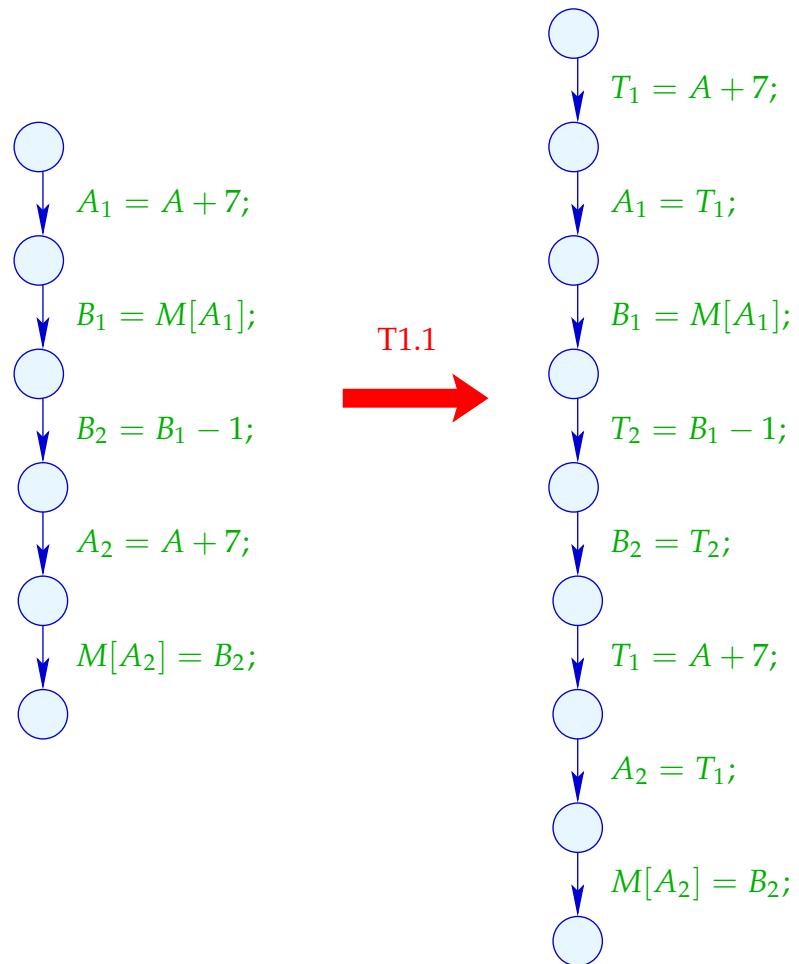
$$\sigma = \mathcal{V}[u]^- \quad \longrightarrow$$



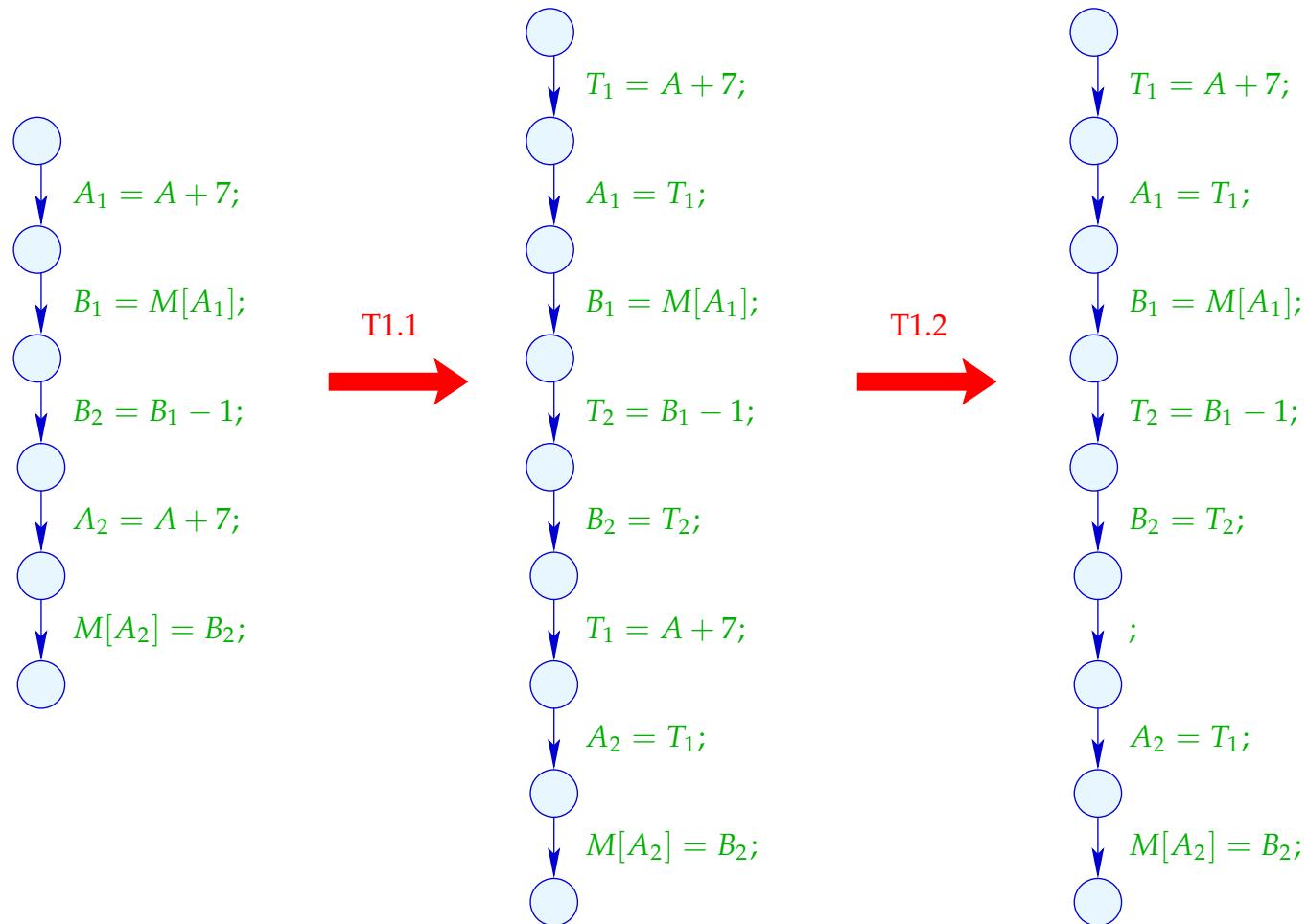
Vorgehen insgesamt:

- (1) Verfügbarkeit von Ausdrücken: T1
 - + verringert arithmetische Operationen
 - fügt überflüssige Umspeicherungen ein
- (2) Werte von Variablen: T3
 - + erzeugt tote Variablen
- (3) (wahre) Lebendigkeit von Variablen: T2
 - + beseitigt Zuweisungen an tote Variablen

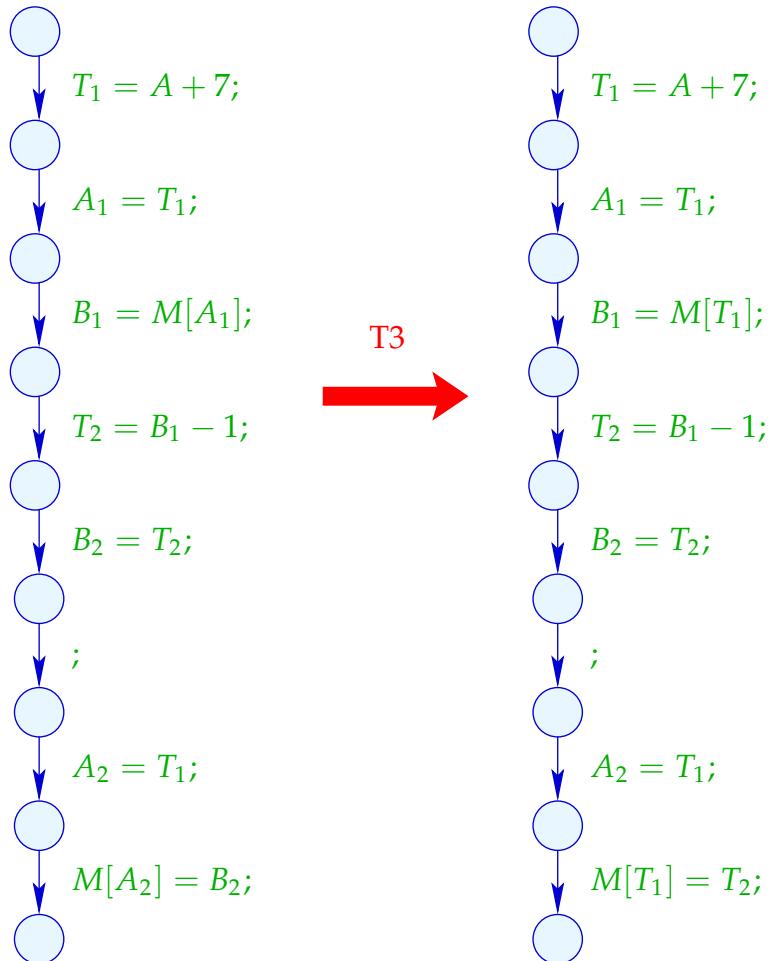
Beispiel: $a[7]--;$



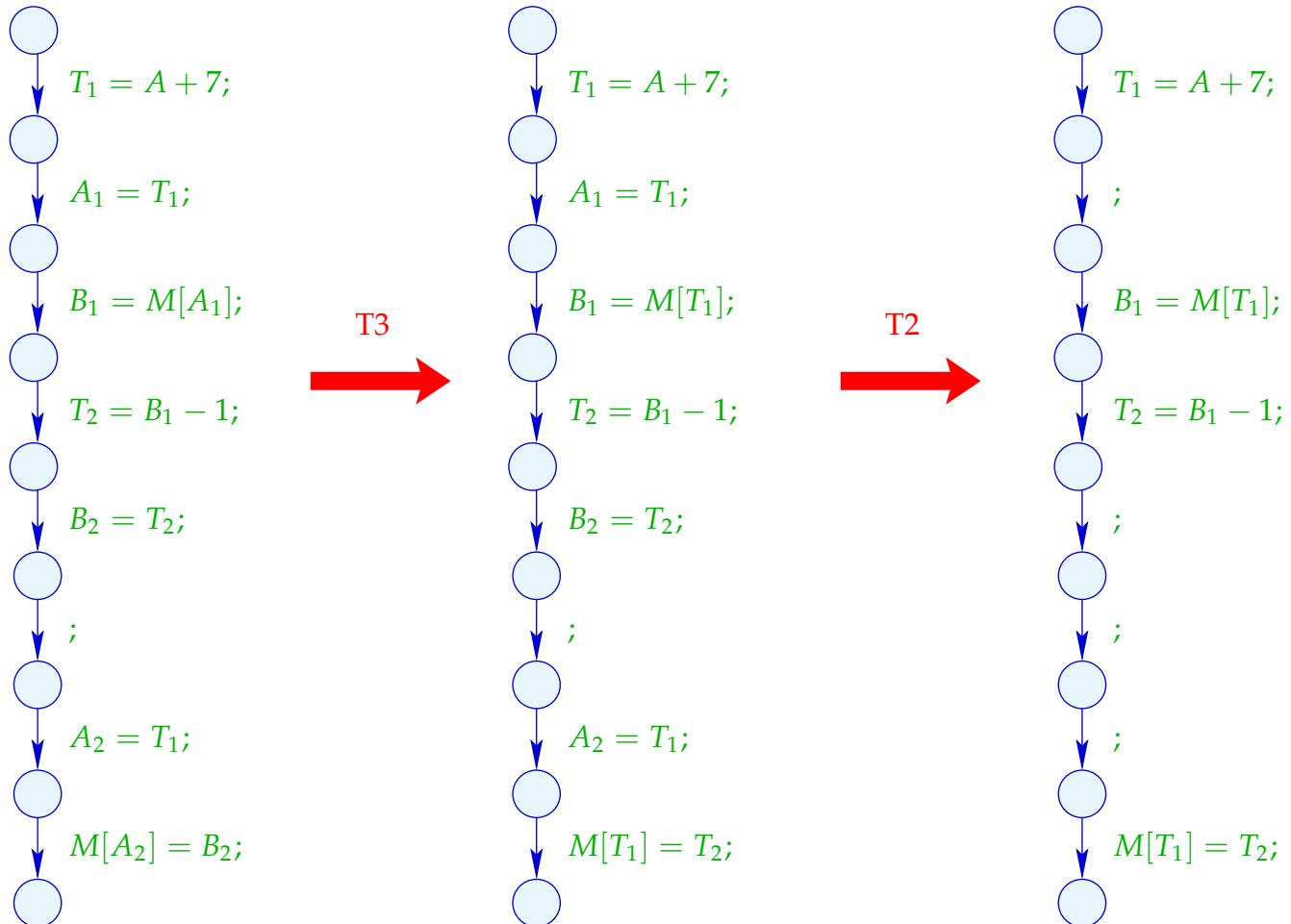
Beispiel: a[7]-- ;



Beispiel (Forts.): a[7]-- ;



Beispiel (Forts.): a[7]-- ;



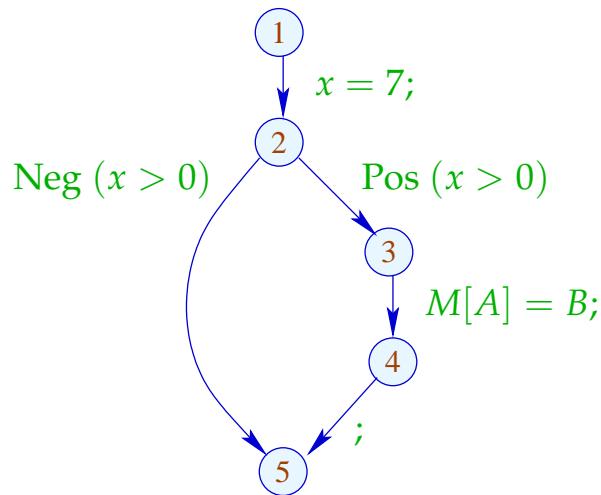
1.4 Konstanten-Propagation

Idee:

Führe möglichst große Teile des Codes bereits zur Compilezeit aus!

Beispiel:

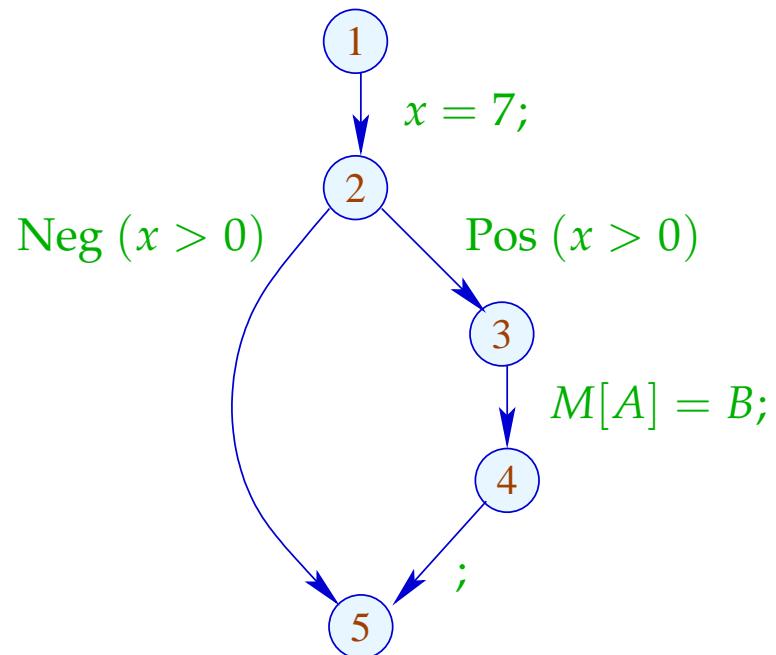
```
x = 7;  
if (x > 0)  
    M[A] = B;
```



Offenbar hat x stets den Wert 7 :-)

Deshalb wird **stets** der Speicherzugriff durchgeführt :-))

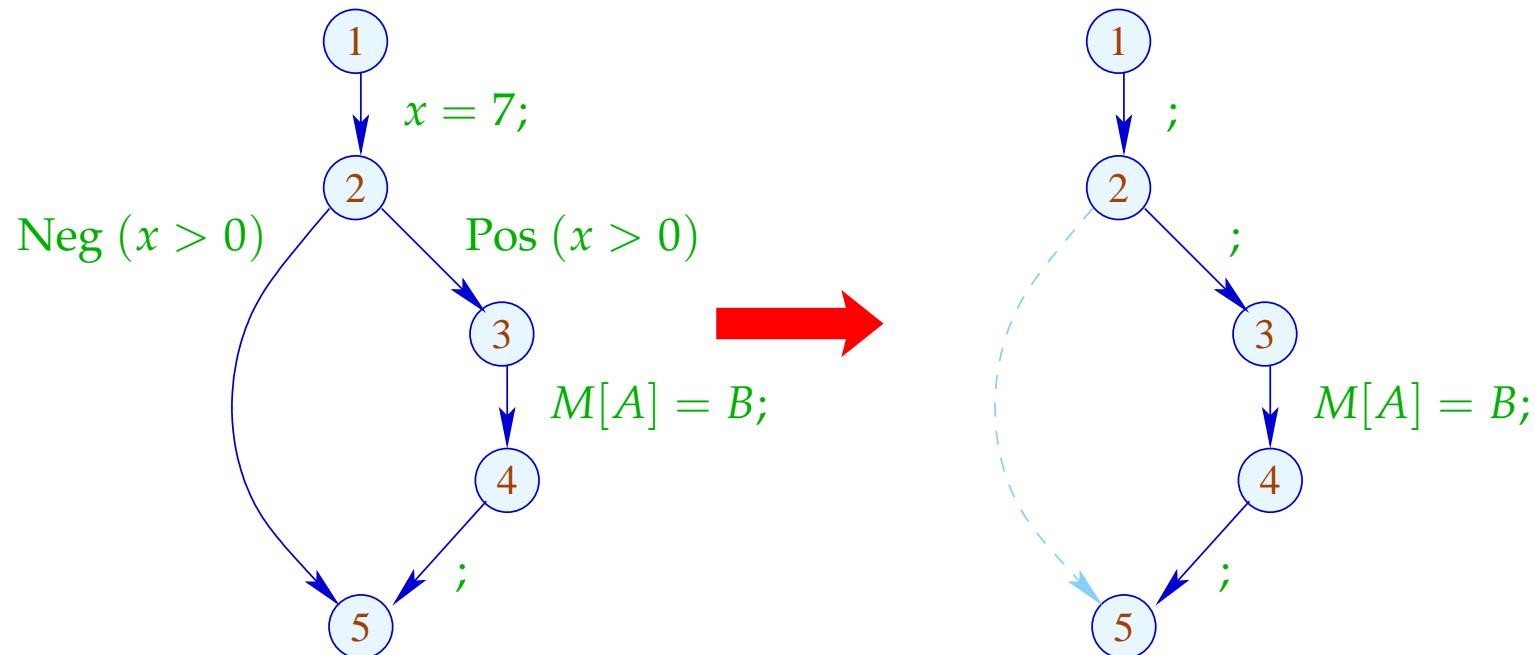
Ziel:



Offenbar hat x stets den Wert 7 :-)

Deshalb wird **stets** der Speicherzugriff durchgeführt :-))

Ziel:



Verallgemeinerung:

Partielle Auswertung



Neil D. Jones, DIKU, Kopenhagen